

$$S_{\text{partícula}} = - \text{masa} \times \left( \begin{array}{c} \text{longitud} \\ \text{propia} \end{array} \right),$$

↖ energía en reposo

así que la generalización obvia para una cuerda relativista es

$$S_{\text{cuerda}} = - \text{tensión} \times \left( \begin{array}{c} \text{área} \\ \text{propia} \end{array} \right),$$

↖ ≡ energía por unidad de longitud para cuerdas en reposo

es decir, la acción de (Dirac-) Nambu-Goto

$$S_{\text{NG}}[X] = -T \int d\tau d\sigma \sqrt{-\det \partial_a X^\mu \partial_b X^\nu g_{\mu\nu}(X)}$$

↖  $a, b = 0, 1; \sigma^0 \equiv \tau, \sigma^1 \equiv \sigma$  ↗ métrica en el espaciotiempo

$$T \equiv \frac{1}{2\pi\alpha'}$$

↖ "pendiente de Regge" ↗  $\equiv h_{ab}(\tau, \sigma)$

define (con  $\hbar = c = 1$ )

$$l_c \equiv \sqrt{\alpha'} \quad \text{longitud de cuerdas}$$

$$m_c \equiv l_c^{-1} \quad \text{escala de cuerdas}$$

Métrica inducida en la hoja de mundo (retracción de la del espaciotiempo)

Notar que

$$-\det h_{ab} = -\det \begin{pmatrix} \dot{X}^2 & \dot{X} \cdot X' \\ X' \cdot \dot{X} & X'^2 \end{pmatrix} = (\dot{X} \cdot X')^2 - \dot{X}^2 X'^2,$$

donde  $\cdot \equiv \partial_\tau \equiv \partial_0$ ,  $' \equiv \partial_\sigma \equiv \partial_1$  y el producto punto involucra a la métrica en el espaciotiempo,

p.ej.,  $X' \cdot \dot{X} = X'^\mu \dot{X}^\nu g_{\mu\nu}(X)$ .

Elegiremos trabajar con coordenadas adimensionales en la hoja de mundo:  $[\tau] = [\sigma] = M^0$  (en lugar de  $M^{-1}$ ).

La acción de Nambu-Goto es invariante bajo:

i) Reparametrizaciones en el espaciotiempo

$$x^\mu \rightarrow \bar{x}^\mu(x), \quad g_{\mu\nu}(x) \rightarrow \bar{g}_{\mu\nu}(\bar{x}) = \frac{\partial x^\lambda}{\partial \bar{x}^\mu} \frac{\partial x^\rho}{\partial \bar{x}^\nu} g_{\lambda\rho}(x)$$

(lo cual implica

$$X^\mu(\tau, \sigma) \rightarrow \bar{X}^\mu(\tau, \sigma) = \bar{x}^\mu(X(\tau, \sigma)),$$

$$\partial_a X^\mu(\tau, \sigma) \rightarrow \partial_a \bar{X}^\mu(\tau, \sigma) = \frac{\partial \bar{x}^\mu}{\partial x^\nu} \partial_a X^\nu(\tau, \sigma).$$

En particular, en un espaciotiempo plano,

$g_{\mu\nu}(x) = \eta_{\mu\nu}$ ,  $S_{NG}$  es invariante bajo transformaciones de Poincaré (= Lorentz + traslaciones)

$$X^\mu(\sigma) \rightarrow \bar{X}^\mu(\sigma) = \Lambda^\mu_\nu X^\nu(\sigma) + C^\mu$$

$\uparrow$   
quiero decir  $\sigma^a \equiv (\tau, \sigma)$

(bajo las cuales  $\eta_{\mu\nu}$  no cambia).

ii) Reparametrizaciones en la hoja de mundo

$$\sigma^a \rightarrow \bar{\sigma}^a(\sigma), \quad X^\mu(\sigma) \rightarrow \bar{X}^\mu(\bar{\sigma}) = X^\mu(\sigma)$$

$X^\mu$  son  
campos  
escalares

Estas últimas son 2 simetrías "locales" o "de norma" en la hoja de mundo, que se manifiestan a través de 2 constricciones ("de primera clase")

$$\Pi_\mu \Pi^\mu + T^2 X'_\mu X'^\mu = 0, \quad \Pi_\mu X'^\mu = 0,$$


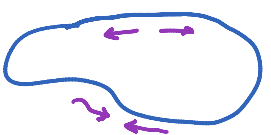
donde  $\Pi_\mu(\sigma) \equiv \frac{\partial \mathcal{L}_{NG}}{\partial \dot{X}^\mu(\sigma)} = T \frac{X'^2 \dot{X}_\mu - \dot{X} \cdot X' X'_\mu}{\sqrt{(\dot{X} \cdot X')^2 - \dot{X}^2 X'^2}}$

es el momento canónico conjugado a  $X^\mu(\sigma)$ .

(Análogamente, para la partícula tenemos

1 simetría local,  $\tau \rightarrow \tau'(\tau)$ , asociada a  
1 restricción  $p^2 + m^2 = 0$ .)

Esto expresa la redundancia existente en nuestra descripción covariante: tenemos  $D$  variables  $X^\mu(\sigma)$ , pero solo  $D-2$  grados de libertad físicos. Tal como en el caso de la partícula,  $X^0(\sigma)$  NO es un grado de libertad verdadero, pero aquí tampoco lo es la dirección longitudinal sobre la cuerda,  $\frac{X'^\mu(\sigma)}{\sqrt{X'^2(\sigma)}} X^\mu(\sigma)$ , es decir, aquella a lo largo del cuerpo de la cuerda.

P.ej., la rotación rígida , o la compresión/expansión con forma constante  NO son movimientos físicos, puesto que nuestra cuerda pretende ser fundamental (elemental): a diferencia de un mecote, NO está hecha de partículas a las cuales les podríamos seguir la pista individualmente. Cada pequeño trozo de la cuerda es igual a todos los demás, y está caracterizado únicamente por su

tensión = energía/longitud. (Notar que, mientras que para una cuerda no relativista la tensión = fuerza y la densidad de masa  $\mu = \text{masa}/\text{longitud}$  son 2 conceptos independientes, y la velocidad de propagación de las ondas es  $v = \sqrt{T/\mu}$ , en el caso de una cuerda relativista  $\mu = T$ , y por tanto,  $v = 1$ .)

Otra manifestación de la invariancia bajo difeos en la hoja de mundo es el hecho de que la densidad Hamiltoniana es

$$\mathcal{H} \equiv \pi_\mu \dot{X}^\mu - \mathcal{L} \\ = -T \frac{(\dot{X} \cdot X')^2 - X'^2 \dot{X}^2}{\sqrt{(\dot{X} \cdot X')^2 - X'^2 \dot{X}^2}} - (-T \sqrt{(\dot{X} \cdot X')^2 - X'^2 \dot{X}^2}) = 0,$$

y más en general, el tensor de energía-momento en la hoja de mundo ( $\equiv$  corriente de Noether asociada a la invariancia bajo traslaciones  $\sigma^a \rightarrow \sigma^a + \delta \sigma^a$ ; recordar que a estos alturas no hay métrica  $g_{ab}$ ) se anula:

$$T^a_b = \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_a X)} \cdot \partial_b X - \mathcal{L} \delta^a_b$$

$$T^0_0 = \pi_\mu \dot{X}^\mu - \mathcal{L} = \mathcal{H} = 0,$$

$$T^0_1 = \pi_\mu X'^\mu = 0,$$

$$T^1_0 = -T \frac{(\dot{X} \cdot X') \dot{X}_\mu - \dot{X}^2 X'_\mu}{\sqrt{(\dot{X} \cdot X')^2 - \dot{X}^2 X'^2}} \dot{X}^\mu = 0,$$

$$T^1_1 = -T \frac{(\dot{X} \cdot X')^2 - \dot{X}^2 X'^2}{\sqrt{(\dot{X} \cdot X')^2 - \dot{X}^2 X'^2}}$$

$$- \left( -T \sqrt{(\dot{X} \cdot X')^2 - \dot{X}^2 X'^2} \right) = 0.$$

$S_{NG}[X]$  es no polinomial; pero podemos quitarle la raíz de manera análoga al caso de la partícula: nos inventamos como variable auxiliar a la métrica intrínseca en la hoja de mundo  $g_{ab}(\tau, \sigma)$ , y reescribimos la acción en la forma  $\uparrow 2 \times 2$ , simétrica

$$S_p[X, g_{ab}] = -\frac{T}{2} \int d^2\sigma \sqrt{-g} g^{ab} \partial_a X^\mu \partial_b X^\nu g_{\mu\nu}(X)$$

Acción de Polyakov (Brink-Di Vecchia-Howe - Deser-Zumino)

Bajo  $g^{ab} \rightarrow g^{ab} + \delta g^{ab}$  se tiene  $\delta(\sqrt{-g}) = -\frac{1}{2} \sqrt{-g} g_{ab} \delta g^{ab}$ ,  
de modo que la ecuación de movimiento de la  
métrica  $g^{ab}$  es

$$\begin{aligned} -\frac{2}{T} \frac{\delta S_p}{\delta g^{ab}} &= \underbrace{\sqrt{-g} \partial_a X^\mu \partial_b X^\nu g_{\mu\nu}}_{h_{ab} \text{ métrica inducida}} \quad \leftarrow \text{no confundir con } g_{ab} \\ &\quad - \frac{1}{2} \sqrt{-g} g_{ab} g^{cd} \underbrace{\partial_c X^\lambda \partial_d X^\rho g_{\lambda\rho}}_{h_{cd}} \\ &= \sqrt{-g} \left( h_{ab} - \frac{1}{2} g_{ab} g^{cd} h_{cd} \right) = 0. \end{aligned}$$

Esto no determina  $g_{ab}$  por completo; pero sí

implica que  $\equiv \sigma^a = (z, \sigma)$  función arbitraria

$$g_{ab}(\sigma) = \lambda(\sigma) h_{ab}(\sigma) = \lambda(\sigma) \partial_a X^\mu \partial_b X^\nu g_{\mu\nu}(X) :$$

$$h_{ab} - \frac{1}{2} g_{ab} g^{cd} h_{cd} = h_{ab} - \frac{1}{2} \lambda h_{ab} \lambda^{-1} \underbrace{h^{cd} h_{cd}}_{\delta_c^c = 2} = 0.$$

es decir, la métrica intrínseca y la inducida están relacionadas por un reescalamiento local ( $\equiv$  transformación 'de Weyl' o 'conforme' - ver más adelante).

Y podemos verificar que

$$S_p[X, g_{ab} = \lambda h_{ab}] =$$

$$- \frac{T}{2} \int d^2\sigma \underbrace{\sqrt{-\det(\lambda h_{ab})}}_{\lambda^2 \det h_{ab}} \underbrace{(\lambda^{-1} h^{ab}) h_{ab}}_{\delta_a^a = 2}$$

$$\lambda \sqrt{-\det h_{ab}}$$

$$= -T \int d^2\sigma \sqrt{-h} = S_{NG}[X]. \quad \checkmark$$



Ahora que ya tenemos una métrica intrínseca en la hoja de mundo, la definición estándar del tensor de energía-momento correspondiente (con una convención útil para la constante de normalización) es

$$T_{ab} \equiv \frac{4\pi}{\sqrt{-g}} \frac{\delta S_p}{\delta g^{ab}}$$

↙ *contracción con  $g_{\mu\nu}$*  ↘

$$= - \frac{1}{\alpha'} \left( \partial_a X \cdot \partial_b X - \frac{1}{2} g_{ab} g^{cd} \partial_c X \cdot \partial_d X \right)$$

$x_c^a \rightarrow \alpha'$

(lo cual coincide con la definición como corriente de Noether asociada a transformaciones  $\sigma^a \rightarrow \sigma^a + \delta\sigma^a$ ), así que la ecuación de movimiento para  $g_{ab}$ , que debemos imponer para garantizar que  $S_p = S_{NG}$ , dice simplemente que

$$T_{ab} = 0,$$

lo cual justo coincide con lo que encontraremos (como identidad) a partir de la acción de Nambu-Goto.

$S_p$  tiene las mismas simetrías que  $S_{N6}$ , y una adicional:

1) Reparametrizaciones en el espaciotiempo (y en particular, el grupo de Poincaré cuando  $g_{\mu\nu} = \eta_{\mu\nu}$ ).

2) Reparametrizaciones en la hoja de mundo (con

$$\bar{g}_{ab}(\bar{\sigma}) = \frac{\partial \sigma^c}{\partial \bar{\sigma}^a} \frac{\partial \sigma^d}{\partial \bar{\sigma}^b} g_{cd}(\sigma) ) .$$

3) Transformaciones de Weyl (= conformes, para relativistas)

$$\sigma^a \rightarrow \bar{\sigma}^a = \sigma^a, \quad X^\mu(\sigma) \rightarrow \bar{X}^\mu(\sigma) = X^\mu(\sigma),$$

$$g_{ab}(\sigma) \rightarrow \bar{g}_{ab}(\sigma) = \Omega(\sigma) g_{ab}(\sigma)$$

↑ función arbitraria

$$\Rightarrow \bar{g}^{ab} = \Omega^{-1} g^{ab}, \quad \det \bar{g}_{ab} = \Omega^2 \det g_{ab},$$

$$\sqrt{-g} g^{ab} \rightarrow \sqrt{-\bar{g}} \bar{g}^{ab} = \cancel{\Omega \sqrt{-g}} \cancel{\Omega^{-1}} g^{ab} = \sqrt{-g} g^{ab} .$$

Esta nueva simetría local es una propiedad especial de  $S_p$  en 2 dimensiones, y su existencia explica

por qué la ecuación de movimiento de  $g_{ab}$  solo determinó a  $\tilde{g}_{ab}$  módulo un factor arbitrario  $\lambda(\sigma)$ .

Las simetrías locales nuevamente están asociadas a sendas constricciones hamiltonianas ("de primera clase"  $\equiv$  conmutan bajo paréntesis de Poisson).

$$\pi_{\mu} \equiv \frac{\partial \mathcal{L}_p}{\partial \dot{X}^{\mu}} = -T \sqrt{-g} g^{0a} \partial_a X_{\mu}$$

implícitas, a través de la ecuación de movimiento  $T_{ab} = 0$ , las constricciones que teníamos (como identidades) a partir de  $S_{NG}$ :

$$\begin{aligned} & \pi^2 + T^2 X'^2 \\ &= T^2 \left( \underbrace{-g g^{0a} \partial_a X \cdot \partial_b X g^{0b}}_{h_{ab}} + \underbrace{\partial_i X \cdot \partial_i X}_{h_{11}} \right) \\ & \quad \underbrace{-\lambda^2 h \quad \lambda^{-1} \delta_b^0 \quad \lambda^{-1} h^{0b}}_{-h h^{00} = -h_{11}} \leftarrow h^{ab} = \frac{1}{h} \begin{pmatrix} h_{11} & -h_{01} \\ -h_{10} & h_{00} \end{pmatrix} \\ &= 0, \end{aligned}$$

$$\pi_{\mu} X'^{\mu} = \sqrt{-g} g^{0a} \underbrace{\partial_a X \cdot \partial_1 X}_{h_{a1}} = \sqrt{-h} \delta_1^0 = 0,$$

es decir,

$$\boxed{\begin{aligned} \pi^2 + T^2 X'^2 &= 0 \\ \pi_{\mu} X'^{\mu} &= 0 \end{aligned}}$$

Y adicionalmente, para los momentos conjugados a las 3 nuevas variables  $g_{ab}$  tenemos directamente

$$\pi_{ab} \equiv \frac{\partial \mathcal{L}_p}{\partial \dot{g}^{ab}} = 0.$$

Podemos notar que esto da el conteo correcto de grados de libertad físicos:

$$(D+3) - (2+3) = D-2 \quad \checkmark$$

Variables  
en espacio  
configuración

Restricciones      grados de libertad  
↑ cada restricción "de primera  
clase" cuenta doble en el espacio fase

Podemos notar que, desde el punto de vista de la hoja de mundo,

$$S_p = -\frac{T}{2} \int d^2\sigma \sqrt{-g} g^{ab} \partial_a X^\mu \partial_b X^\nu g_{\mu\nu}(X)$$

es una teoría de campos con  $D$  campos escalares (con término cinético no trivial si  $g_{\mu\nu} \neq \eta_{\mu\nu}$ ) en  $1+1$  dimensiones, el operador es una métrica no dinámica.  $g_{ab}(\sigma)$  es un campo no dinámico porque aparece sin derivadas en  $S_p$ , y entendemos que esto se debe a que cumple exclusivamente la función de campo auxiliar.

Pensaríamos entonces que el contacto descrito con la acción natural de la cuerda relativista,  $S_{NG}$ , se perdería si agregáramos un término cinético para  $g_{ab}$ , es decir, la acción de Einstein-Hilbert

$$S_E[g_{ab}] = c \int d^2\sigma \sqrt{-g} R$$

↖  
cte. de  
normalización

↖ escalar de curvatura  
en  $1+1$  dim

(que, por otra parte, respeta correctamente la invariancia bajo difeomorfismos y Weyl).

Dado que

$$\frac{\delta S_E}{\delta g^{ab}} = c \sqrt{-g} \underbrace{\left( R_{ab} - \frac{1}{2} g_{ab} R \right)}_{\text{tensor de Einstein}},$$

si tomamos como acción a  $S_p + S_E$  la ecuación de movimiento para  $g_{ab}$  será la ec. de Einstein,

$$\underbrace{R_{ab} - \frac{1}{2} g_{ab} R}_{\text{de } \delta S_E} = \frac{4\pi}{c} \underbrace{T_{ab}}_{\text{de } \delta S_p},$$

lo cual luce muy distinto a  $T_{ab} = 0$  ( $\Rightarrow g_{ab} = \lambda h_{ab}$ ), que nos permitiría recuperar  $S_{NG}$ .

Pero, curiosamente, en  $1+1$  dimensiones se tiene

$$R_{ab} - \frac{1}{2} g_{ab} R = 0 \quad \text{idénticamente,}$$

porque las simetrías del tensor de Riemann determinan de manera única

$$R_{abcd} = \frac{1}{2} (g_{ac} g_{bd} - g_{ad} g_{bc}) R .$$

En este caso se tiene entonces  $\delta S_E / \delta g^{ab} = 0$  para cualquier  $g_{ab}$ , es decir, la acción

$$S_E = c \int d^2\sigma \sqrt{-g} R \text{ es de hecho } \underline{\text{independiente}} \text{ de}$$

la métrica, y depende solo de la topología de la hoja de mundo. (Como veremos más adelante, este es el contenido del teorema de Gauss-Bonnet.)

En resumen, podemos agregar  $S_E$  sin poner en riesgo el contacto entre  $S_p$  y  $S_{NG}$ . Más adelante en el curso entenderemos la utilidad de  $S_E$ .

De ahora en adelante (hasta nuevo aviso), tomaremos por simplicidad  $g_{\mu\nu} = \eta_{\mu\nu}$ .

Para cuantizar a la cuerda, de una manera u otra conviene fijar una norma. Justo como en el caso de la partícula, podemos hacerlo de manera covariante

bajo Poincaré imponiendo condiciones sobre  $g_{ab}(\sigma)$ .  
Ésta tiene 3 componentes independientes, que  
podemos especificar por completo utilizando nuestras  
3 invariancias locales (2 difeo + 1 Weyl).

Elegiremos trabajar en la norma plana

$$g_{ab}(\sigma) = \begin{cases} \eta_{ab} & \text{en signature lorentziana} \\ \delta_{ab} & \text{en signature euclidea} \end{cases}$$

Para ser más precisos: dada cualquier  $\bar{g}_{ab}(\sigma)$ , siempre  
es posible transformar a  $\eta_{ab}$  o  $\delta_{ab}$  localmente  
(en un parche de coordenadas  $\leq k$  vez). Globalmente  
habrá en general restricciones ("módulos" análogos al  
"tiempo" propio  $T$  en el caso de la partícula); pero  
eso solo será importante más adelante.

Será conveniente para nosotros hacer además una  
rotación de Wick en la hoja de mundo, renombrando

$$\tau \equiv \sigma^0 = -i\sigma^2,$$



de modo que  $g_{ab} = \eta_{ab} \rightarrow \delta_{ab}$ . Al hacer  
 $\underbrace{a,b=0,1}$   $\underbrace{a,b=1,2}$

esto, es habitual definir la acción euclídea con el signo invertido con respecto a la lorentziana, de forma que  $\exp(i \int dt' dt'' \mathcal{L}_{\text{Lor.}}) = \exp(- \int dt' dt'' \mathcal{L}_{\text{Eucl.}})$ .

Nuestro sistema es entonces

$$S_p[X] = + \frac{1}{4\pi\alpha'} \int d^2\sigma \partial_a X^\mu \partial_a X^\nu \eta_{\mu\nu}$$

↑  
 $\underbrace{\hspace{2cm}}$   
 $T/2$

↖ suma implícita  
 (contráctos con  $\delta^{ab}$ )

que describe simplemente  $D$  campos escalares libres (Klein-Gordon) no masivos en  $1+1$  dimensiones!

Pero no puede ser esta la historia completa, porque tenemos aquí todavía  $D$  variables.

El punto es que, antes de fijar  $g_{ab} = \delta_{ab}$ , la acción  $S_p[X, g]$  contiene la información sobre la ecuación de  $g_{ab}$ ,  $T_{ab} = 0$ , que como vimos, resulta clave para reproducir  $S_{NG}$ . Al fijar  $g_{ab}$  perderíamos

esta información, así que para recuperar la física correcta debemos imponerla a mano (ver p. 129),

$$T_{22} = \mathcal{H} = \frac{1}{\alpha'} \left( \frac{1}{2} \dot{X} \cdot \dot{X} - \frac{1}{2} \partial_1 X \cdot \partial_1 X \right) = 0,$$

$$T_{11} = \frac{1}{\alpha'} \left( \frac{1}{2} \partial_1 X \cdot \partial_1 X - \frac{1}{2} \dot{X} \cdot \dot{X} \right) = 0,$$

$$T_{12} = \frac{1}{\alpha'} \partial_1 X \cdot \dot{X} = 0.$$

Sabemos que estas condiciones equivalen a decir que  $h_{ab}(\sigma) = \lambda(\sigma) g_{ab}(\sigma) = \lambda(\sigma) \delta_{ab}$ , es decir, que la métrica inducida es conformalmente plana (plana salvo Weyl). Y de hecho, si en  $S_{N6}$  elegimos  $\sigma^1, \sigma^2$

talos que  $h_{12} = \dot{X} \cdot X' = 0$  y  $\leftarrow \equiv \partial_2$  aquí  
 $h_{11} = X'^2 = \lambda = \dot{X}^2 = h_{22}$ , obtenemos

$$S_{N6}[X] = \frac{1}{2\pi\alpha'} \int d^2\sigma \sqrt{\dot{X}^2 X'^2 - (\dot{X} \cdot X')^2} = S_p[X].$$

$$\underbrace{\dot{X}^2 X'^2 - (\dot{X} \cdot X')^2}_{\dot{X}^2 = \frac{1}{2}(\dot{X}^2 + X'^2)}$$

Podemos notar que las 3 ecuaciones de movimiento  $T_{ab} = 0$  en realidad nos dan solo 2 constricciones independientes, puesto que  $T_{11} + T_{22} = \delta^{ab} T_{ab} = 0$ , o en versión lorentziana,  $T_{11} - T_{00} = \eta^{ab} T_{ab} = 0$ .

El hecho de que la traza de  $T_{ab}$  sea automáticamente cero es consecuencia directa de la invariancia de Weyl: bajo  $g_{ab} \rightarrow g_{ab} + \delta g_{ab}$  se tiene

$\delta S_p \propto \int d^2\sigma \sqrt{-g} \delta g^{ab} T_{ab}$ , y para una transformación de Weyl  $\underbrace{w(\sigma) g^{ab}}_{(g^{ab} \rightarrow (1+w(\sigma))g^{ab})}$ , así que  $\delta S_p = 0$  para cualquier  $w(\sigma)$  implica que  $\boxed{g^{ab} T_{ab} = 0}$ .

Esto es importante porque nos da el conteo correcto:  $D$  variables - 2 constricciones =  $D-2$  grados de libertad. ✓

Las 2 constricciones expresan el hecho de que, aún después de haber fijado  $g_{ab} = \delta_{ab}$ , tenemos todavía un lenguaje redundante, que se manifiesta también en la existencia de 2 simetrías locales remanentes.

Es decir, hemos fijado la norma (eliminado la redundancia)  casi por completo; pero (localmente) existen unas cuantas transformaciones en el grupo Dif x Weyl que no cambian la métrica  $g_{ab} = \delta_{ab}$ , y por tanto siguen vivas.

Para entender esto, conviene usar las coordenadas del cono de luz en la hoja de mundo

$$\left. \begin{aligned} \sigma^+ &\equiv \tau + \sigma = -i\sigma^2 + \sigma^1 \\ \sigma^- &\equiv \tau - \sigma = -i\sigma^2 - \sigma^1 \end{aligned} \right\} \leftrightarrow \begin{cases} \tau = \frac{1}{2}(\sigma^+ + \sigma^-) \\ \sigma = \frac{1}{2}(\sigma^+ - \sigma^-) \end{cases}$$

de modo que la métrica plana  $g = \begin{pmatrix} -1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$  se reescribe en la forma  $\begin{pmatrix} 0 & -1/2 \\ -1/2 & 0 \end{pmatrix}$ :

$$g_{++} = \underbrace{\frac{\partial \tau}{\partial \sigma^+} \frac{\partial \tau}{\partial \sigma^+}}_{\left(\frac{1}{2}\right)^2} \underbrace{g_{\tau\tau}}_{\eta_{\tau\tau} = -1} + \underbrace{\frac{\partial \sigma}{\partial \sigma^+} \frac{\partial \sigma}{\partial \sigma^+}}_{\left(\frac{1}{2}\right)^2} \underbrace{g_{\sigma\sigma}}_{\eta_{\sigma\sigma} = +1} = 0,$$

$$g_{--} = \underbrace{\frac{\partial \tau}{\partial \sigma^-} \frac{\partial \tau}{\partial \sigma^-}}_{\left(\frac{1}{2}\right)^2} \underbrace{g_{\tau\tau}}_{\eta_{\tau\tau} = -1} + \underbrace{\frac{\partial \sigma}{\partial \sigma^-} \frac{\partial \sigma}{\partial \sigma^-}}_{\left(-\frac{1}{2}\right)^2} \underbrace{g_{\sigma\sigma}}_{\eta_{\sigma\sigma} = +1} = 0,$$