

Notemos que en el espacio de estados físicos

$$\hat{1} = \int \frac{d^D p}{(2\pi)^D} |p\rangle \langle p| \rightarrow \int \frac{d^D p}{(2\pi)^D} \underbrace{\delta(p^2 + m^2)}_{\text{función escalón:}} \Theta(p^0) |p\rangle \langle p|$$

y que usando  $\delta(f(x)) = \sum_{\text{raíces de } f} \frac{\delta(x - x_r)}{|f'(x_r)|}$ ,  $\Theta(p^0) \equiv \begin{cases} 1 & p^0 \geq 0 \\ 0 & p^0 < 0 \end{cases}$

$$\int \frac{d^D p}{(2\pi)^D} \underbrace{\delta(p^2 + m^2)}_{-(p^0)^2 + \vec{p}^2 + m^2} \Theta(p^0) |p\rangle \langle p| = \int \frac{d^D p}{(2\pi)^D} \frac{\delta(p^0 - E(\vec{p}))}{| -2p^0 |} |p\rangle \langle p|$$

$$= \frac{1}{2\pi} \int \frac{d^{D-1} p}{(2\pi)^{D-1}} \frac{1}{2E(\vec{p})} |E(\vec{p}), \vec{p}\rangle \langle E(\vec{p}), \vec{p}|,$$

que (salvo el cambio de normalización  $|\vec{p}\rangle \equiv \frac{1}{\sqrt{2\pi}} |E(\vec{p}), \vec{p}\rangle$  coincide con lo que tendríamos en la opción I), y confirma de paso que la combinación  $\frac{d^{D-1} p}{E(\vec{p})}$  es invariante de Lorentz.

Dado que ahora  $H=0$ , los estados no 'evolucionan' con respecto a  $\tau$ ,  $|\psi(\tau)\rangle = \exp(-i\hat{H}\tau) |\psi(0)\rangle = |\psi(0)\rangle$ , pero la evolución temporal relevante (con respecto a algún  $X^0$ ) se deduce a partir del operador de

translación en el espaciotiempo,

$$\hat{T}(a_\mu) \equiv e^{-i a_\mu \hat{p}^\mu} \quad (\text{covariante de Lorentz}).$$

En particular,  $\hat{T}((t, \vec{0})) = e^{-i \hat{p}^0 t}$  da la fase esperada  $\exp[-i \sqrt{\vec{p}^2 + m^2} t]$  al actuar sobre  $|E(\vec{p}), \vec{p}\rangle$ .

Ahora, ¿cómo llevaríamos a cabo la cuantización no por el método canónico, sino a través de la integral de trayectoria?

$$\text{Tenemos } S[X^\mu(\tau)] = -m \int d\tau \sqrt{-\dot{X}^2},$$

así que esperaríamos que la amplitud de que la partícula vaya de  $x$  a  $x'$  esté dada por

$$G(x' \leftarrow x) \sim \int_{X^\mu(0)=x}^{X^\mu(1)=x'} \mathcal{D}X^\mu(\tau) \exp\left[-im \int_0^1 d\tau \sqrt{-\dot{X}^2}\right]$$

↑ Definimos arbitrariamente los límites del intervalo de  $\tau$

Pero tenemos aquí 2 problemas. Uno es práctico: no sabemos hacer esta integral funcional, porque no es gaussiana.

Nos conviene por tanto 'reescribir' la acción como una expresión cuadrática en  $\dot{X}^\mu$ , lo cual es posible si nos inventamos una variable auxiliar  $g_{\tau\tau}(\tau)$ :

$$\tilde{S}[X^\mu, g_{\tau\tau}] \equiv -\frac{m}{2} \int d\tau \sqrt{-g_{\tau\tau}} \left( \frac{\partial_\tau X^\mu \partial_\tau X_\mu}{g_{\tau\tau}} + 1 \right).$$

Esta acción es equivalente a  $S[X^\mu]$ , en el sentido de que la ecuación de movimiento para  $g_{\tau\tau}(\tau)$ ,

$$\begin{aligned} \cancel{\partial_\tau \left( \frac{\partial \tilde{L}}{\partial (\partial_\tau g_{\tau\tau})} \right)} &= \frac{\partial \tilde{L}}{\partial g_{\tau\tau}} \leftrightarrow 0 = \frac{\partial}{\partial g_{\tau\tau}} \left( \frac{\dot{X}^2}{\sqrt{-g_{\tau\tau}}} - \sqrt{-g_{\tau\tau}} \right) \\ &= +\frac{1}{2} (-g_{\tau\tau})^{-3/2} \dot{X}^2 + \frac{1}{2} (-g_{\tau\tau})^{-1/2} \end{aligned}$$

$$\implies g_{\tau\tau}(\tau) = \dot{X}^2 = \partial_\tau X^\mu \partial_\tau X_\mu \eta_{\mu\nu},$$

y tenemos

$$\begin{aligned} \tilde{S}[X^\mu, g_{\tau\tau} = \dot{X}^2] &= \frac{m}{2} \int d\tau \left( \frac{\dot{X}^2}{\sqrt{-\dot{X}^2}} - \sqrt{-\dot{X}^2} \right) \\ &= -m \int d\tau \sqrt{-\dot{X}^2} = S[X^\mu] \quad \checkmark \end{aligned}$$

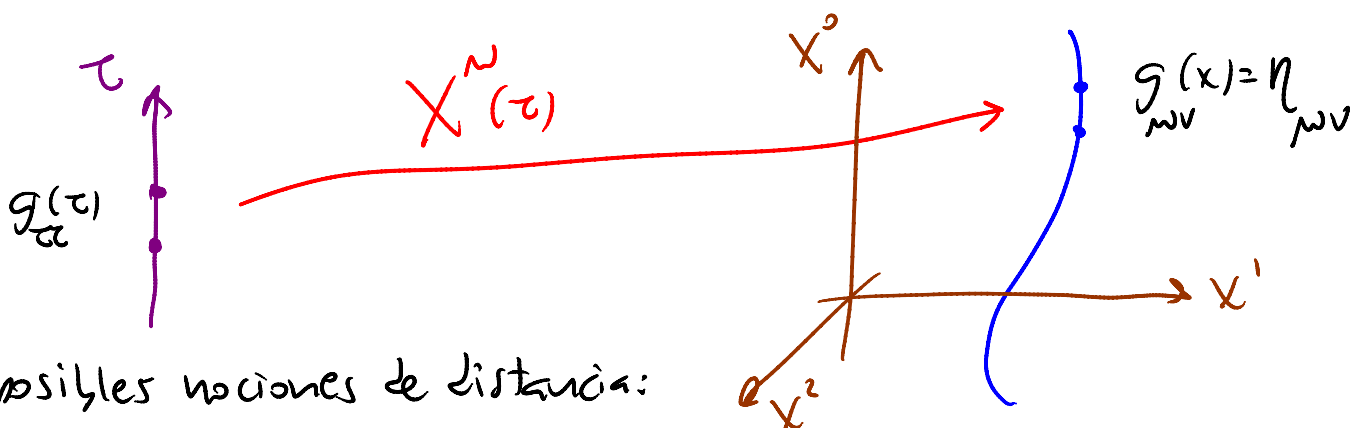
Podemos usar  $\therefore \tilde{S}$  en lugar de  $S$ .

A partir de su identificación con  $\dot{X}^2 = \partial_c X^\mu \partial_c X^\nu \eta_{\mu\nu}$ , vemos que  $g_{\tau\tau}(\tau)$  transforma como un tensor de rango (0,2) bajo reparametrizaciones de  $\tau$  (es decir, debe transformarse así para que  $\tilde{S}$  sea correctamente invariante bajo estas reparametrizaciones).

De hecho, definiendo  $g^{\tau\tau} \equiv 1/g_{\tau\tau}$ , vemos a partir de la forma de la acción,

$$\tilde{S}[X^\mu, g_{\tau\tau}] = -\frac{m}{2} \int d\tau \underbrace{\sqrt{-g_{\tau\tau}}}_{\text{elemento de volumen invariante}} \underbrace{\left( g^{\tau\tau} \partial_c X^\mu \partial_c X_\mu + 1 \right)}_{\text{Normas de vector dual } \partial_c X^\mu},$$

que  $g_{\tau\tau}(\tau)$  se puede interpretar como una métrica en el espacio ficticio 1-dimensional:



2 posibles nociones de distancia:

$g_{\tau\tau}(\tau)$  Métrica intrínseca vs.  $h_{\tau\tau}(\tau) \equiv \partial_c X^\mu \partial_c X^\nu \eta_{\mu\nu}$  Métrica inducida

Hemos visto que la ec. de mov. de  $g_{\tau\tau}$  es justamente  $g_{\tau\tau}(\tau) = h_{\tau\tau}(\tau)$ , y requiere  $\therefore$  que la métrica intrínseca coincida con la inducida.

(En los libros usualmente uno encuentra  $\tilde{S}$  escrita en términos de la 'uno-pate' o 'einbein'  $e \equiv \sqrt{-g_{\tau\tau}}$ .)

Cambiando de  $S$  a  $\tilde{S}$ , esperaríamos tener

$$\Theta(x' \leftarrow x) \sim \int_{X^{\mu}(0)=x^{\mu}}^{X^{\mu}(1)=x'^{\mu}} \mathcal{D}g_{\tau\tau}(\tau) \mathcal{D}X^{\mu}(\tau) e^{i\tilde{S}[X, g]}$$

Aquí hemos logrado nuestro objetivo de que la integral sobre  $X^{\mu}(\tau)$  sea gaussiana. ¡Pero ahora tenemos la integral sobre  $g_{\tau\tau}$ , que no lo es! Y todavía tenemos otro problema: por ser  $\tilde{S}[X, g]$  invariante bajo reparametrizaciones en  $\tau$ , sabemos que tenemos una redundancia en nuestra descripción:

$$(X^{\mu}(\tau), g_{\tau\tau}(\tau)) \quad \text{y} \quad (X'^{\mu}(\tau'), g'_{\tau\tau}(\tau'))$$

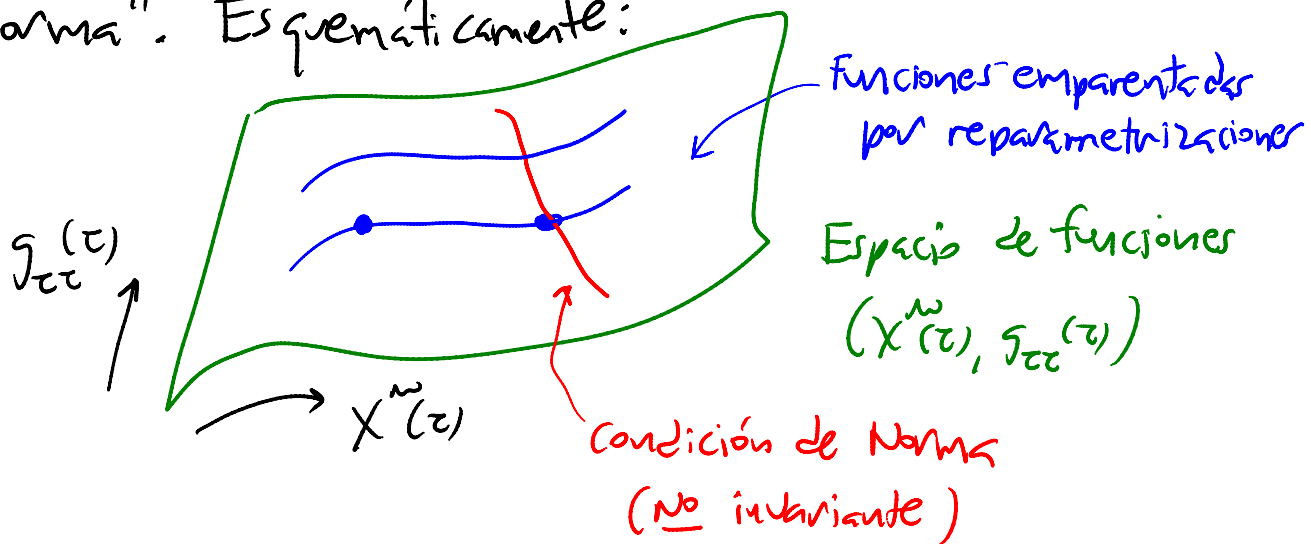
describen la misma trayectoria física si existe una función  $\tau'(\tau)$  tal que  $X'^{\mu}(\tau') = X^{\mu}(\tau)$  y  $g'_{\tau\tau}(\tau') = \left(\frac{\partial\tau}{\partial\tau'}\right)^2 g_{\tau\tau}(\tau)$ .

Así que si integramos libremente sobre todas las elecciones de  $(X^{\mu}(\tau), g_{\tau\tau}(\tau))$ , estaríamos contando cada trayectoria física un número infinito de veces!

En realidad debemos escribir

$$G(x' \leftarrow x) = \int_{\substack{X^{\mu}(1)=x'^{\mu} \\ X^{\mu}(0)=x^{\mu}}} \frac{\mathcal{D}g_{\tau\tau}(\tau) \mathcal{D}X^{\mu}(\tau)}{\text{Reparametrizaciones}} e^{i\tilde{S}[X, g]}$$

Es decir, necesitamos eliminar la redundancia, "fijar la norma". Esquemáticamente:



Lo interesante es que, ahora que además del parámetro  $\tau$  nos hemos inventado la variable auxiliar  $g_{\tau\tau}(\tau)$ , podemos fijar la norma (= especificar  $\tau$ ) de manera covariante bajo Lorentz, imponiendo una condición no sobre una de las  $X^{\mu}(\tau)$ , sino sobre  $g_{\tau\tau}(\tau)$ . Eliminamos la redundancia por completo

si pedimos que  $g_{\tau\tau}(\tau) = cte.$  (dada cualquier métrica en 1 dim, existe una y solo una reparametrización que la hace independiente de  $\tau$ ). Notar sin embargo que

$$\int_0^1 d\tau \sqrt{-g_{\tau\tau}} \equiv T \quad \text{es invariante bajo reparametrizaciones}$$

en  $\tau$ , así que no podemos elegir libremente el valor constante de la métrica: debemos poner  $g_{\tau\tau}(\tau) = -T^2$ , y, para incluir todas las trayectorias físicas distintas, integramos sobre todos los valores posibles de  $T$ .

Es decir,

$$\int \frac{Dg_{\tau\tau}(\tau) DX^{\mu}(\tau)}{\text{Reparametrizaciones}} = \int_0^{\infty} dT \underbrace{f(T)}_{\text{función por determinar}} \int DX^{\mu}(\tau)$$

Aquí vemos que, sorprendentemente, nuestros 2 problemas se han cancelado uno al otro: la redundancia en la descripción nos permite no tener que hacer la integral funcional sobre  $g_{\tau\tau}(\tau)$ . La deducción de  $f(T)$  es sutil.

Requiere mucho cuidado para definir las "medidas"  $DX^{\mu}(\tau)$

y  $Dg_{\tau\tau}(z)$  de manera invariante bajo reparametrizaciones en  $\tau$

$$\left( \text{p.ej.}, \int Dg X^M(z) \equiv \lim_{N \rightarrow \infty} \int \sqrt{g_{N-1, N-1}} d^D X_{N-1} \cdots \sqrt{g_{11}} dX_1, \right. \\ \left. = \frac{\pi}{\tau} \int d^D X_\tau \left[ \sqrt{\Delta\tau \sqrt{g_{\tau\tau}(z)}} \right]^D \right),$$

e involucra el llamado método de Faddeev-Popov para fijar la norma dentro de las integrales de trayectoria, pero al final arroja el sencillo resultado  $f(T)=1$ .

L19: 20/10/11

Llegamos entonces a

$$G(x' \leftarrow x) = \int_0^\infty dT \int_{X^M(0)=x^M}^{X^M(T)=x'^M} D X^M e^{i \frac{m}{2} \int_0^T d\tau \left( \frac{\dot{X}^2}{T} - T \right)}$$

(Notar que hemos escogido unidades

$$[\tau] = L^0 \Rightarrow [\dot{X}] = L, [g_{\tau\tau}] = L^2, [T] = L.)$$

La ec. de mov. que se deduce del lagrangiano

$$L = \frac{m}{2} \left( \frac{\dot{X}^2}{T} - T \right) \text{ es}$$

$$\partial_\tau \left( \frac{\partial L}{\partial \dot{X}^M} \right) = \frac{\partial L}{\partial X^M} \Rightarrow \ddot{X}^M = 0$$

$$\Rightarrow X^M(\tau) = a^M + b^M \tau$$

Línea recta en  
espaciotiempo. ✓



Podemos extraer de la integral funcional  $\int \mathcal{D}X^{\omega}(\tau)$  la dependencia de  $x^{\omega}$  y  $x'^{\omega}$  haciendo un cambio de variable (función) de integración  $X^{\omega}(\tau) \rightarrow Y^{\omega}(\tau)$ , con

$$X^{\omega}(\tau) \equiv \underbrace{x^{\omega} + (x'^{\omega} - x^{\omega})\tau}_{\text{Solución de ec. de mov. que}} + \underbrace{Y^{\omega}(\tau)}_{\text{Función arbitraria}}$$

satisface  $X^{\omega}(0) = x^{\omega}$ ,  $X^{\omega}(1) = x'^{\omega}$  tal que  $Y^{\omega}(0) = 0 = Y^{\omega}(1)$

$$\Rightarrow \dot{X}^{\omega}(\tau) = (x'^{\omega} - x^{\omega}) + \dot{Y}^{\omega}(\tau)$$

$$\Rightarrow \int_0^1 d\tau \dot{X}^2 = (x' - x)^2 + 2(x' - x) \int_0^1 d\tau \dot{Y} + \int_0^1 d\tau \dot{Y}^2$$

Dado que *Se anula porque extremizamos la acción*

$$\mathcal{D}X^{\omega}(\tau) \propto \lim_{N \rightarrow \infty} \int d^D X(\tau_1) \cdots d^D X(\tau_{N-1})$$

$$\mathcal{D}Y^{\omega}(\tau) \propto \lim_{N \rightarrow \infty} \int d^D Y(\tau_1) \cdots d^D Y(\tau_{N-1})$$

y en cada  $\tau_n$  dado,  $X^{\omega}(\tau_n)$  y  $Y^{\omega}(\tau_n)$  difieren solo por una constante,

$$X^{\omega}(\tau_n) = (x'^{\omega} - x^{\omega})\tau_n + Y^{\omega}(\tau_n)$$

tenemos  $\mathcal{D}X^{\omega}(\tau) = \mathcal{D}Y^{\omega}(\tau)$  (el jacobiano es 1).

Llegamos entonces a

$$G(x' \leftarrow x) = \int_0^{\infty} dT e^{i \frac{m}{2T} (x' - x)^2 - i \frac{m}{2} T} \int_{\substack{Y(0)=0 \\ Y(T)=0}} D Y^M(z) e^{i \frac{m}{2T} \int_0^T dt \dot{Y}^2}$$

Nos interesa solo dependencia de  $T$

Recordando incluir en  $DY^M(z)$  los factores necesarios para preservar la invariancia bajo reparametrizaciones  $((-g_{zz}(z))^{1/4})$ , se encuentra que la integral gaussiana  $\propto T^{-D/2}$ , así que

$$G(x' \leftarrow x) = \int_0^{\infty} dT T^{-D/2} e^{i \frac{m}{2T} (x' - x)^2 - i \frac{m}{2} T}$$

$$\propto \int_0^{\infty} dt t^{-D/2} e^{i \frac{(x' - x)^2}{2t} - \frac{i}{2} m^2 t}$$

$$\propto \int_0^{\infty} dt \int \frac{d^D p}{(2\pi)^D} e^{-\frac{i}{2} (m^2 + p^2) t + i p \cdot (x' - x)}$$

Completar cuadrado y hacer D integrales gaussianas

y haciendo la integral sobre  $t$ , obtenemos finalmente

$$G(x' \leftarrow x) = -i \int \frac{d^D p}{(2\pi)^D} \frac{e^{i p \cdot (x' - x)}}{p^2 + m^2}$$

(hemos fijado a mano la constante de proporcionalidad; confirmaremos que es correcta un poco más abajo).

Notemos que este propagador no coincide con el resultado que obtuvimos por cuantización canónica,

$$\begin{aligned} \langle x' | x \rangle &= \langle \vec{x}' | e^{-i\hat{H}(x'-x)} | \vec{x} \rangle \\ &= \int \frac{d^D p}{(2\pi)^D} e^{ip \cdot (x'-x)} \Big|_{p^0 = E(\vec{p})} \end{aligned}$$

La razón es algo sutil: el punto es que en la integral de trayectoria usamos  $X^{\mu}(0) = x^{\mu}$ ,  $X^{\mu}(1) = x'^{\mu}$  y

$$\begin{aligned} S[X] &= -m \int_0^1 d\tau \sqrt{(\dot{X}^0)^2 - \dot{\vec{X}}^2} = -m \int_0^1 d\tau |\dot{X}^0| \sqrt{1 - \vec{v}^2} \\ &= \begin{cases} -m \int_{x^0}^{x'^0} dx^0 \sqrt{1 - \vec{v}^2} & \text{si } x'^0 > x^0 \\ -m \int_{x'^0}^{x^0} dx^0 \sqrt{1 - \vec{v}^2} & \text{si } x^0 > x'^0 \end{cases} \end{aligned}$$

Es decir, si bien la integral funcional siempre calcula una amplitud de "evolución en  $\tau$  desde  $\tau=0$  hasta  $\tau=1$ ", con respecto al verdadero tiempo  $x^0$  nos da  $\langle X' | X \rangle$  si  $x'^0 > x^0$ , pero  $\langle X | X' \rangle = \langle X' | X \rangle^*$  si  $x^0 > x'^0$ .

Y en efecto, podemos verificar que

← función escalar →

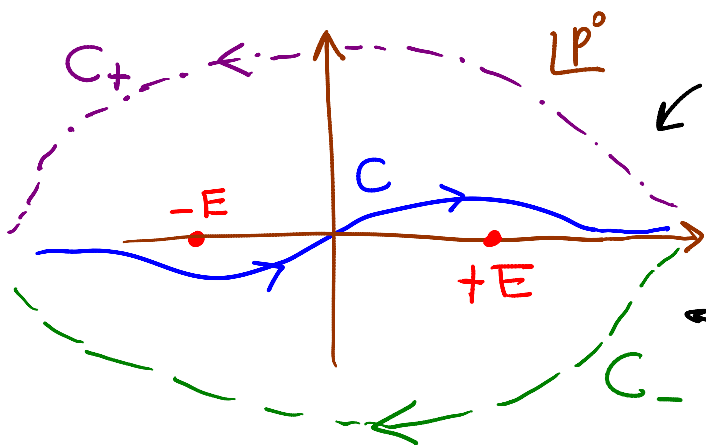
$$G(x', x) = \Theta(x'^0 - x^0) \langle x' | x \rangle + \Theta(x^0 - x'^0) \langle x | x' \rangle$$

$$= \int \frac{d^D p}{(2\pi)^{D-1}} \frac{1}{2E(p)} e^{-iE(x'^0 - x^0) + i\vec{p} \cdot (\vec{x}' - \vec{x})} \Theta(x'^0 - x^0) + \int \frac{d^D p}{(2\pi)^{D-1}} \frac{1}{2E(p)} e^{-iE(x^0 - x'^0) + i\vec{p} \cdot (\vec{x} - \vec{x}')} \Theta(x^0 - x'^0)$$

$$= \int \frac{d^D p}{(2\pi)^{D-1}} e^{i\vec{p} \cdot (\vec{x}' - \vec{x})} \left[ \frac{e^{-iE(x'^0 - x^0)}}{2E} \Theta(x'^0 - x^0) + \frac{e^{+iE(x'^0 - x^0)}}{2E} \Theta(x^0 - x'^0) \right]$$

que usando el teorema de Cauchy,  $\oint \frac{dz f(z)}{z - z_0} = 2\pi i f(z_0)$ , se puede reescribir en la forma

$$G(x', x) = \int \frac{d^D p}{(2\pi)^{D-1}} e^{i\vec{p} \cdot (\vec{x}' - \vec{x})} \left[ - \int_C \frac{d p^0}{2\pi i} \frac{e^{-i p^0 (x'^0 - x^0)}}{(p^0 - E)(p^0 + E)} \right],$$



← Cuando  $x'^0 > x^0$ , podemos agregar  $C_+$  (porque  $\exp[i p^0 (x'^0 - x^0)] \rightarrow 0$  dr) y obtenemos residuo en  $p^0 = -E$ .

← Cuando  $x'^0 < x^0$ , agregamos  $C_-$  y obtenemos residuo en  $p^0 = +E$ .

es decir,

$$G(x', x) = i \int \frac{d^D p}{(2\pi)^D} \frac{e^{ip \cdot (x' - x)}}{\underbrace{(p^0)^2 - E^2}_{\substack{\vec{p}^2 + m^2 \\ -p^2 - m^2}}} = -i \int \frac{d^D p}{(2\pi)^D} \frac{e^{ip \cdot (x' - x)}}{p^2 + m^2} \quad \checkmark$$

Este es el llamado propagador de Feynman.

Vale la pena resaltar que en

$$S[X] = -m \int_0^1 d\tau |\dot{X}^\mu(\tau)| \sqrt{1 - \dot{V}^2},$$

el valor absoluto es realmente necesario, porque

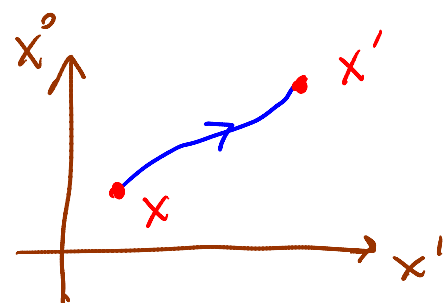
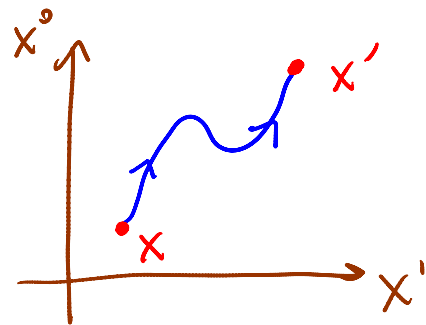
la integral  $\int \mathcal{D}X^\mu(\tau)$  incorpora todas las trayectorias que conectan al punto inicial con

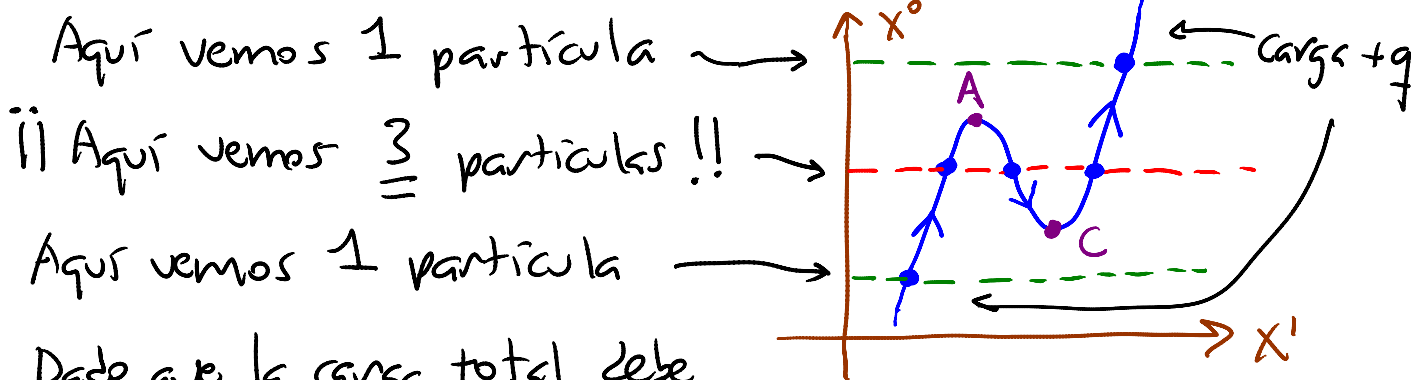
el final, incluyendo a aquellas que no son monótonas con respecto a  $x^0$ ,

las cuales efectivamente deben estar pesadas por un exponencial distinto a las que sí lo son.

Pero, ¿cuál sería la interpretación

física de trayectorias que retroceden en el tiempo?

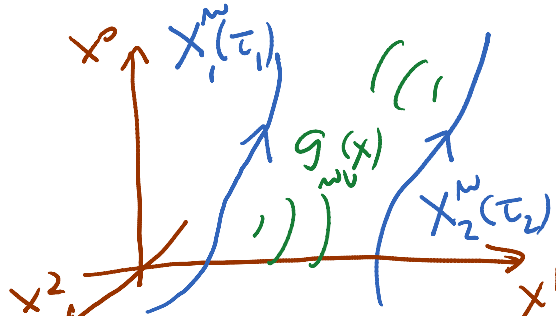




Dado que la carga total debe conservarse, el tramo AC de la trayectoria, donde la partícula "se mueve hacia atrás en el tiempo", debe describir a un objeto con carga  $-q$ : es en realidad una antipartícula, moviéndose, como Dios manda, hacia adelante en el tiempo. El evento C en el diagrama corresponde por tanto a la creación de un par partícula-antipartícula; el evento A describe la aniquilación de un par.

Con esto comenzamos a vislumbrar un resultado más general: al combinar a la mecánica cuántica con la relatividad especial, ¡nos vemos forzados a considerar procesos en los cuales el número total de partículas cambia !! L<sup>20</sup>: 25/10/11

Ahora, ¿cómo podemos describir a partículas interactuantes?  
Sabemos, p.ej., como acoplar a una partícula al campo gravitacional (= métrica)  $g_{\mu\nu}(x)$ , así que podemos describir a 2 partículas que interactúan a través de este campo usando la acción

$$S[X_1^\mu(\tau_1), X_2^\mu(\tau_2), g_{\mu\nu}(x)] = \sum_{n=1}^2 \left( -m_n \int d\tau_n \sqrt{-\dot{X}_n^\mu \dot{X}_n^\nu g_{\mu\nu}(X_n(\tau_n))} \right) + \frac{1}{16\pi G_N} \int d^D x \sqrt{-g} R$$


volumen invariante  
 escalar de curvatura

Acción de Einstein-Hilbert

Otro ejemplo más sencillo sería el de partículas acopladas al campo electromagnético  $A_\mu(x)$ . La ecuación de Maxwell

$$\partial_\mu F^{\mu\nu} = -4\pi J^\nu$$

se obtiene al variar la acción

$$S_{\text{Maxwell}}[A_\mu] + S_{\text{int}}[A_\mu, J^\nu] = -\frac{1}{8\pi} \int d^D x F_{\mu\nu} F^{\mu\nu} + \int d^D x A_\mu(x) J^\mu(x),$$

y la corriente electromagnética asociada a una carga puntual

$$J^\mu(x) = q \int d\tau \dot{X}^\mu(\tau) \delta^{(D)}(x - X(\tau)) = q \int d\tau \left( \frac{1}{V} \right) \delta(x^0 - X^0) \delta^{(D-1)}(\vec{x} - \vec{X}(x))$$

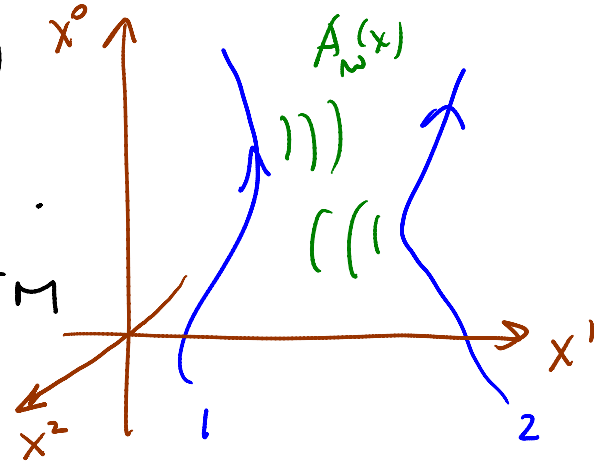
así que el acoplamiento entre una partícula y  $A_\omega(x)$  es

$$\int d^3x A_\omega(x) q \int d\tau \partial_\tau X^\omega(\tau) \delta^{(3)}(x - X(\tau))$$

$$= q \int d\tau A_\omega(X(\tau)) \partial_\tau X^\omega(\tau).$$

Das partículas con interacción EM

se cuantizan entonces usando



$$S[X_1^\omega(\tau_1), X_2^\omega(\tau_2), A_\omega(x)] = S_{\text{part}} + S_{\text{int}} + S_{\text{Maxwell}}$$

$$= \sum_{n=1}^2 \left( -m_n \int d\tau_n \sqrt{-\dot{X}_n^2} + q_n \int d\tau_n A_\omega(X_n(\tau_n)) \dot{X}_n^\omega(\tau_n) \right) - \frac{1}{8\pi} \int d^3x F^2$$

e integrando sobre  $\mathcal{D}X_1^\omega(\tau_1) \mathcal{D}X_2^\omega(\tau_2) \mathcal{D}A_\omega(x)$

(de hecho, fue así como Feynman formuló primero QED).

Pero por otro lado, sabemos que  $A_\omega(x)$  posee también algunos aspectos corpusculares ( $\leftrightarrow$  fotones), así que es natural preguntarse si existe algún formalismo más simétrico. Y efectivamente, es posible hablar solo de partículas ("primera cuantización"), o solo de campos ("segunda cuantización"). Aunque a primera vista no es obvio por qué, la descripción con campos ha resultado ser en general la más poderosa.



### 3. Teoría Cuántica de Campos

Como vimos al principio del curso, un campo puede tomar un valor distinto en cada punto del espacio:

$$\varphi(x) = \varphi(\vec{x}, t) \equiv \varphi_{\vec{x}}(t) \quad (\text{análogo a } \vec{X}_n(t))$$

índice continuo: sistema con un número infinito de grados de libertad

Nos interesa un campo relativista (covariante bajo cambios de coordenadas en el espaciotiempo, que tomaremos plano).

Por simplicidad consideraremos aquí el caso más sencillo:

un campo escalar ( $\varphi(x)$  es un solo número en cada  $x$ , tal que  $x \rightarrow x'(x) \Rightarrow \varphi(x) \rightarrow \varphi'(x') = \varphi(x)$ ) real ( $\varphi(x)^* = \varphi(x)$ )

y, para empezar, libre ( $\equiv$  ec. de mov. lineal  $\leftrightarrow$  Lagrangiano cuadrático). Semejante campo está descrito por la acción

$$S[\varphi(x)] \equiv \int d^4x \mathcal{L}[\varphi(x)] \equiv \int d^4x \int d^0x \underbrace{\mathcal{L}(\varphi, \partial_\mu \varphi)}_{\text{densidad Lagrangiana}} \quad \text{escalar}$$

$$= - \int d^4x \left( \underbrace{\frac{1}{2} \partial_\mu \varphi \partial^\mu \varphi}_{-\dot{\varphi}^2 + (\vec{\nabla} \varphi)^2} + \frac{1}{2} m^2 \varphi^2 \right) \quad \text{parámetro}$$

Acción de Klein-Gordon

(Densidad de) Momento canónico conjugado a  $\varphi(x)$ :

$$\pi(x) \equiv \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \dot{\varphi}(x)} = \dot{\varphi}(x) \quad (\text{análogo a } \vec{p}_n \equiv \frac{\partial L}{\partial \dot{x}_n})$$

$\Rightarrow$  Hamiltoniano

$$H \equiv \int d^{D-1}x \left( \pi(x) \dot{\varphi}(x) - \mathcal{L} \right) \quad (\text{análogo a } H = \sum_n \vec{p}_n \cdot \dot{x}_n - L)$$

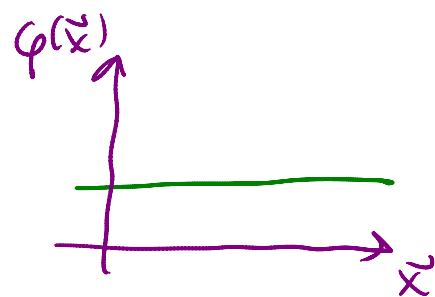
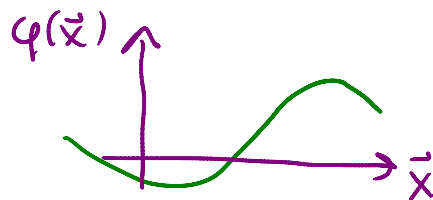
$\equiv \mathcal{H}$  Densidad Hamiltoniana

$$= \int d^{D-1}x \left[ \underbrace{\frac{1}{2} \dot{\varphi}^2}_{\text{energía cinética}} + \underbrace{\frac{1}{2} (\vec{\nabla} \varphi)^2}_{\text{costo energético por variación espacial: cada } \varphi_{\vec{x}} \text{ está acoplado a sus vecinos:}} + \underbrace{\frac{1}{2} m^2 \varphi^2}_{\text{costo energético incluso por tener un valor constante:}} \right]$$

energía  
cinética

costo energético  
por variación  
espacial: cada  
 $\varphi_{\vec{x}}$  está acoplado  
a sus vecinos:

costo energético  
incluso por tener  
un valor constante:



energía potencial

La ecuación de movimiento (Euler-Lagrange) es

$$\partial_\mu \left( \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_\mu \varphi)} \right) = \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \varphi} \Rightarrow \boxed{(-\partial_\mu \partial^\mu + m^2) \varphi = 0} \quad \text{Ecuación de Klein-Gordon}$$

197a

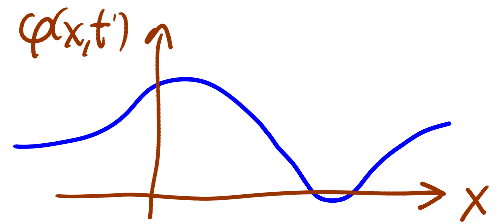
viernes, 28 de octubre de 2011  
04:53 p.m.

Igual que en el Hamiltoniano, en esta ecuación vemos que cada variable  $\varphi_{\vec{x}}(t)$  está acoplada a sus vecinos:

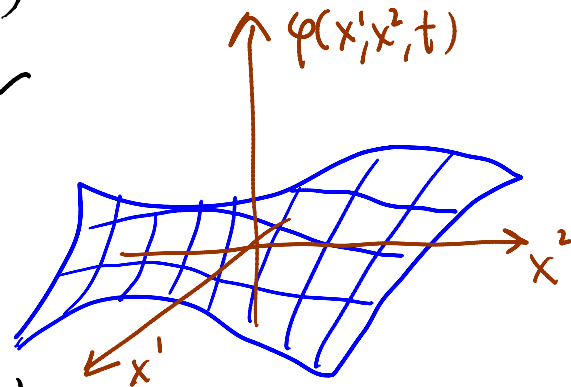
$$\partial_t^2 \varphi(\vec{x}, t) - \nabla^2 \varphi(\vec{x}, t) + m^2 \varphi(\vec{x}, t) = 0$$

$$\partial_i \lim_{\epsilon \rightarrow 0} \frac{1}{\epsilon} \left[ \varphi_{\vec{x} + \epsilon \vec{x}_i}(t) - \varphi_{\vec{x}}(t) \right]$$

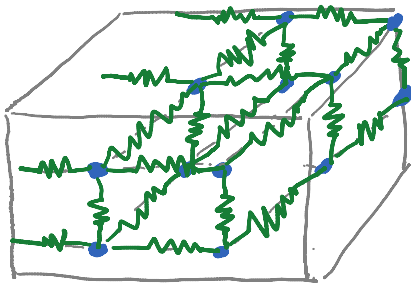
Nuestro campo es análogo a una cuerda de violín (que es descrita por un campo en 1+1 dim) o a la membrana de un tambor (campo en 2+1 dim).



Podemos visualizar a  $\varphi(\vec{x}, t)$  como una gelatina que llena todo el espacio y es capaz de vibrar, o lo que es lo mismo,



como una glicerina de muchas pelotitas conectadas por resortes, en el límite donde el espaciado tiende a cero.



Si bien el comportamiento de cada  $\varphi_{\vec{x}}(t)$  (como el de cada pelotita individual) no es sencillo, podemos

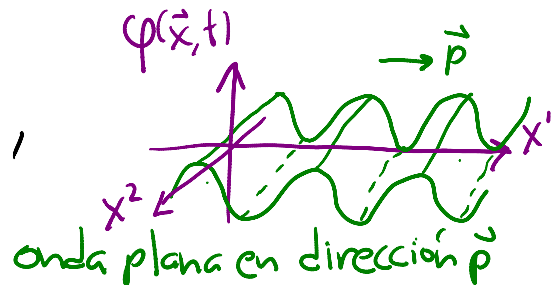
hacer un cambio de variables a los modos normales del campo (Componentes electivos que oscilan armónicamente). Son simplemente los modos de Fourier:

$$\varphi_{\vec{x}}(t) \equiv \varphi(\vec{x}, t) \rightarrow \varphi_{\vec{p}}(t) \equiv \varphi(\vec{p}, t) \equiv \int d^{D-1}x e^{-i\vec{p}\cdot\vec{x}} \varphi(\vec{x}, t)$$

$$\left( \leftrightarrow \varphi(\vec{x}, t) = \int \frac{d^{D-1}p}{(2\pi)^D} e^{i\vec{p}\cdot\vec{x}} \varphi(\vec{p}, t) \right),$$

La ec. de mov.  $(\partial_0^2 - \vec{\nabla}^2 + m^2) \varphi(\vec{x}, t) = 0$  se convierte en

$$\underbrace{(\partial_0^2 + \vec{p}^2 + m^2)}_{\equiv E(\vec{p})^2} \varphi(\vec{p}, t) = 0,$$



es decir,  $\ddot{\varphi}(\vec{p}, t) = -E^2 \varphi(\vec{p}, t)$ : cada  $\varphi(\vec{p}, t)$  es un oscilador armónico con frecuencia  $\omega = E(\vec{p})$ , y nuestro campo libre  $\varphi(\vec{x}, t)$  no es entonces más que una colección infinita de osciladores armónicos desacoplados (un sistema completamente análogo a una cuerda de violín o la membrana de un tambor).

Con esto entendemos perfectamente la manera en que  $\varphi(\vec{x}, t)$  evolucionará a nivel clásico.

Para cuantizar este sistema por el método canónico, convertimos al campo  $\varphi(\vec{x}, t)$  y a su momento canónico conjugado  $\Pi(\vec{x}, t) = \dot{\varphi}(\vec{x}, t)$  en operadores en el cuadro de Schrödinger,  $\hat{\varphi}(\vec{x}), \hat{\Pi}(\vec{x})$ , o en el de Heisenberg,

$$\hat{\varphi}(\vec{x}, t) \equiv e^{i\hat{H}t} \hat{\varphi}(\vec{x}) e^{-i\hat{H}t}, \quad \hat{\Pi}(\vec{x}, t) \equiv e^{i\hat{H}t} \hat{\Pi}(\vec{x}) e^{-i\hat{H}t},$$

e imponemos las relaciones de conmutación habituales:

$$[\hat{\varphi}(\vec{x}), \hat{\Pi}(\vec{x}')] = i \delta^{(D-1)}(\vec{x} - \vec{x}') \quad (= [\hat{\varphi}(\vec{x}, t), \hat{\Pi}(\vec{x}', t)]),$$

$$[\hat{\varphi}(\vec{x}), \hat{\varphi}(\vec{x}')] = 0 = [\hat{\Pi}(\vec{x}), \hat{\Pi}(\vec{x}')].$$

(análogas a  $[x_n^i, p_n^i] = i\delta^{ii'}\delta_{nn'}$ ,  $[x_n^i, x_n^{i'}] = 0 = [p_n^i, p_n^{i'}]$ ).

Esto implica que los operadores  $\hat{\varphi}(\vec{p})$  y  $\hat{\Pi}(\vec{p})$  satisfacen

$$[\hat{\varphi}(\vec{p}), \hat{\Pi}(\vec{p}')] = i(2\pi)^{D-1} \delta^{(D-1)}(\vec{p} - \vec{p}')$$

$$[\hat{\varphi}(\vec{p}), \hat{\varphi}(\vec{p}')] = 0 = [\hat{\Pi}(\vec{p}), \hat{\Pi}(\vec{p}')].$$

Sabemos que  $\hat{\varphi}(\vec{p})$  y  $\hat{\Pi}(\vec{p})$  son análogas a  $\hat{x}$  y  $\hat{p}$  para un oscilador armónico, y en la tarea 2 vimos que al cuantizar este último sistema resulta muy útil definir los llamados operadores de creación y aniquilación

(o de subida y de bajada)  $\hat{a}^\dagger$  y  $\hat{a}$ .

Por analogía, conviene también definir aquí

$$\hat{\varphi}(\vec{p}) = \frac{1}{\sqrt{2E(\vec{p})}} (\hat{a}_{\vec{p}} + \hat{a}_{-\vec{p}}^\dagger) \quad (\text{cf. } \hat{\chi} = \frac{1}{\sqrt{2\omega}} (\hat{a} + \hat{a}^\dagger))$$

↑ signo tal que  $\hat{\varphi}(\vec{p})^\dagger = \hat{\varphi}(-\vec{p})$   
 $\Rightarrow \hat{\varphi}(\vec{x})^\dagger = \hat{\varphi}(\vec{x})$  (campo real)

y

$$\hat{\Pi}(\vec{p}) = -i \sqrt{\frac{E(\vec{p})}{z}} (\hat{a}_{\vec{p}} - \hat{a}_{-\vec{p}}^\dagger) \quad (\text{cf. } \hat{p} = -i \sqrt{\frac{\omega}{z}} (\hat{a} - \hat{a}^\dagger))$$

A partir de las relaciones de conmutación para  $\hat{\varphi}(\vec{p})$  y  $\hat{\Pi}(\vec{p})$  es fácil deducir que

$$[\hat{a}_{\vec{p}}, \hat{a}_{\vec{p}'}^\dagger] = (2\pi)^{D-1} \delta^{(D-1)}(\vec{p} - \vec{p}') \quad (\text{análogo a } [\hat{a}_i, \hat{a}_j^\dagger] = \delta_{ij})$$

$$[\hat{a}_{\vec{p}}, \hat{a}_{\vec{p}'}] = 0 = [\hat{a}_{\vec{p}}^\dagger, \hat{a}_{\vec{p}'}^\dagger]$$

Tenemos entonces

$$\hat{\varphi}(\vec{x}) = \int \frac{d^{D-1}p}{(2\pi)^{D-1}} \frac{e^{i\vec{p}\cdot\vec{x}}}{\sqrt{2E(\vec{p})}} (\hat{a}_{\vec{p}} + \hat{a}_{-\vec{p}}^\dagger),$$

$$\hat{\Pi}(\vec{x}) = \int \frac{d^{D-1}p}{(2\pi)^{D-1}} e^{i\vec{p}\cdot\vec{x}} (-i) \sqrt{\frac{E(\vec{p})}{z}} (\hat{a}_{\vec{p}} - \hat{a}_{-\vec{p}}^\dagger),$$