

$$\underline{L}(\underline{p}) \equiv \exp(i\varphi \underline{J}^{(21)}) \exp(i\theta \underline{J}^{(13)}) \exp(i\alpha \underline{J}^{(30)}) \exp(-i\theta \underline{J}^{(13)}) \exp(-i\varphi \underline{J}^{(21)})$$

si la propia $\underline{\Lambda}$ es una rotación, entonces se tiene

$$\underline{W}(\underline{\Lambda}, \underline{p}) = \underline{\Lambda} \quad \forall \underline{p}. \quad \leftarrow \text{Aquí importan las rotaciones micélicas, aparentemente ociosas, en la definición de } \underline{L} \text{ (p.78)}$$

Dado que \underline{W} no cambia \underline{p}_R , el único efecto posible de $\hat{U}(\underline{W})$ es mezclar los estados con distintos valores de λ :

$$\hat{U}(\underline{W}) |\underline{p}_R, \lambda\rangle = \sum_{\lambda'} D_{\lambda'\lambda}(\underline{W}) |\underline{p}_R, \lambda'\rangle$$

↑ Matriz de dimensión finita
(porque λ toma un número finito de valores)

Podemos notar ahora que el hecho de que las matrices

\hat{U} den una representación de Poincaré implica que

$$\hat{U}(\underline{W}_2) \hat{U}(\underline{W}_1) |\underline{p}_R, \lambda\rangle = \hat{U}(\underline{W}_2 \underline{W}_1) |\underline{p}_R, \lambda\rangle \quad \forall \lambda, \underline{W}_1, \underline{W}_2$$

de donde se sigue a su vez que

$$\sum_{\lambda', \lambda''} D_{\lambda''\lambda'}(\underline{W}_2) D_{\lambda'\lambda}(\underline{W}_1) |\underline{p}_R, \lambda''\rangle = \sum_{\lambda''} D_{\lambda''\lambda}(\underline{W}_2 \underline{W}_1) |\underline{p}_R, \lambda''\rangle$$

y portanto (debido que los λ s etiquetan una base para el subespacio interno)

$$\sum_{\lambda'} D_{\lambda''\lambda'}(\underline{W}_2) D_{\lambda'\lambda}(\underline{W}_1) = D_{\lambda''\lambda}(\underline{W}_2 \underline{W}_1) \quad \forall \underline{W}_1, \underline{W}_2,$$

es decir, las matrices $D_{\lambda'\lambda}(\underline{W})$ forman una rep del grupito, $So(3)$ (que será projectiva si \hat{U} lo es).

Es fácil mostrar que el requisito de unitariedad para las \hat{U} 's se traduce en que las D 's también son matrices unitarias.

En resumen, para una partícula masiva, siguiendo a Wigner hemos reducido el problema de encontrar una irrep unitaria para Poincaré(3,1) al problema, mucho más sencillo, de encontrar una irrep unitaria para el grupito $SO(3)$. (Notemos en particular que esta última rep si podrá ser de dimensión finita, gracias a que $SO(3)$ es compacto.)

Fisicamente: basta entender las opciones y transformaciones que tiene la partícula cuando está en reposo, para entenderlo todo.

Dada una elección de la rep de $SO(3)$ a la cual pertenecen las D 's, habremos especificado por completo

$$\begin{aligned}\hat{U}(\underline{\Lambda}, \underline{\bar{a}}) |\underline{\bar{p}}, \lambda\rangle &= \hat{U}(\underline{1}, \underline{\bar{a}}) \underbrace{\hat{U}(\underline{\Lambda}, 0)}_{\hat{U}(\underline{L}(\underline{\bar{p}})) |\underline{\bar{p}}_R, \lambda\rangle} |\underline{\bar{p}}, \lambda\rangle \\ &= \hat{U}(\underline{1}, \underline{\bar{a}}) \hat{U}(\underline{L}(\underline{\Lambda} \underline{\bar{p}})) \hat{U}(\underline{W}(\underline{\Lambda}, \underline{\bar{p}})) |\underline{\bar{p}}_R, \lambda\rangle \\ &= \hat{U}(\underline{1}, \underline{\bar{a}}) \sum_{\lambda'} D_{\lambda\lambda'}(\underline{W}(\underline{\Lambda}, \underline{\bar{p}})) \hat{U}(\underline{L}(\underline{\Lambda} \underline{\bar{p}})) |\underline{\bar{p}}_R, \lambda'\rangle,\end{aligned}$$

es decir,

$$\hat{U}(\underline{\Lambda}, \underline{\bar{a}}) |\underline{\bar{p}}, \lambda\rangle = \exp[i\mathbf{a} \cdot (\underline{\Lambda} \underline{p})] \sum_{\lambda'} D_{\lambda\lambda'}(\underline{W}(\underline{\Lambda}, \underline{\bar{p}})) |\underline{\Lambda} \underline{\bar{p}}, \lambda'\rangle.$$

Esta irrep de Poincaré (3,1) debe corresponder a un valor concreto de σ^2 , el autovalor del Casimir $\hat{\Sigma}^2$.

Y, efectivamente, podemos notar que $\leftarrow P_R^\mu = (m, \vec{0})$

$$\begin{aligned} \hat{\Sigma}^\mu |\bar{P}_R, \lambda\rangle &= \frac{1}{2} \epsilon_{\mu\nu\lambda\rho} \hat{J}^{\nu\lambda} \hat{P}^\rho |\bar{P}_R, \lambda\rangle \\ &= \frac{1}{2} \delta_\mu^i \epsilon_{ijk0} \hat{J}^{jk} \hat{P}^0 |\bar{P}_R, \lambda\rangle \\ &\equiv -\epsilon^{ijk} \quad (\epsilon^{123} \equiv +1) \\ &= -\delta_\mu^i \underbrace{\left(\frac{1}{2} \epsilon^{ijk} \hat{J}^{jk}\right)}_{\equiv \hat{J}^i} m |\bar{P}_R, \lambda\rangle \quad \left(\text{con } \sum_{i,j,k}\right) \end{aligned}$$

\leftarrow generador de rotaciones
alrededor del eje i
p.ej. $\hat{J}^2 \equiv \hat{J}^3$
(2) $\Rightarrow [\hat{J}^i, \hat{J}^j] = i \epsilon^{ijk} \hat{J}^k$

y por lo tanto

$$\begin{aligned} \hat{\Sigma}^\mu \hat{\Sigma}_\mu |\bar{P}_R, \lambda\rangle &= \eta^{\mu\sigma} \frac{1}{2} \epsilon_{\sigma\nu\lambda\rho} \hat{J}^{\nu\lambda} \hat{P}^\rho \left(-\delta_\mu^i \frac{1}{2} \epsilon^{ijk} \hat{J}^{jk}\right) m |\bar{P}_R, \lambda\rangle \\ &= +m \frac{1}{2} \epsilon_{i\nu\lambda\rho} \frac{1}{2} \epsilon^{ijk} \hat{J}^{\nu\lambda} \hat{P}^\rho \hat{J}^{jk} |\bar{P}_R, \lambda\rangle \\ &\quad \text{p.48} \quad \hat{J}^{jk} \hat{P}^\rho + i(\eta^{\rho j} \hat{P}^k - \eta^{\rho k} \hat{P}^j) \\ &= m^2 \frac{1}{2} \underbrace{\epsilon_{ilm0}}_{-\epsilon^{ilm}} \frac{1}{2} \epsilon^{ijk} \hat{J}^{lm} \hat{J}^{jk} |\bar{P}_R, \lambda\rangle \\ &= -m^2 \hat{J}^i \hat{J}^i |\bar{P}_R, \lambda\rangle \quad \left(\text{con } \sum_i\right), \end{aligned}$$

donde reconocemos a $\hat{J}^2 \equiv \hat{J}^i \hat{J}^i = (\hat{J}^1)^2 + (\hat{J}^2)^2 + (\hat{J}^3)^2$,
el operador de Casimir del grupito $so(3)$. Sabemos que los

posibles autovalores de \hat{J}^2 son $j(j+1)$, con $j=0, \frac{1}{2}, 1, \frac{3}{2}, 2, \dots$

— valores asociados a reps irreducibles de dimensión $2j+1$ —

así que tenemos $\sigma^2 = -m^2 j(j+1)$.

Es convencional llamar al entero o semientero j el espín de la partícula masiva. Físicamente, ¿qué significa entonces el espín? Es simplemente un número que codifica, por un lado, el número de estados 'internos' que tiene la partícula (\leftrightarrow valores distintos de la etiqueta discreta λ), y por otro lado, la manera en que estos estados se mezclan entre sí bajo rotaciones y empujones — es decir, la forma en que la partícula 'cambia su apariencia' cuando la giramos o empujamos (\leftrightarrow cuando giramos o cambiamos de velocidad).

Una partícula con espín no es entonces solo un puntito; es un puntito con un índice λ . P.ej., para $j=\frac{1}{2}$, es como si empezáramos pensando en 2 tipos distintos de partículas SIN tal etiqueta λ ,

• $|p_r\rangle_1$ y • $|p_r\rangle_2$; ¡pero resulta que al girar nuestro axes un tipo se transforma ^{→ solo posible por superposición cuántica} progresivamente en el otro! Es entonces

más natural reinterpretar lo que tenemos como un solo tipo de partícula con 2 estados 'internos', • $|p_r, \lambda\rangle$. $\lambda=1, 2$ grados de libertad discreto

Nos resta solo recordar la forma de las matrices $D_{\lambda\lambda}$. Dado un valor de j , sabemos que la representación tiene dimensión $2j+1$, y también, que podemos etiquetar a los distintos estados de la partícula en reposo usando el autovalor de uno de los generadores de $SO(3)$, convencionalmente \hat{J}^3 . Tenemos entonces los estados

$$|\bar{p}_R, \lambda\rangle, \text{ con } \lambda \equiv j^3 = -j, -j+1, \dots, j-1, j \quad (2j+1 \text{ valores}),$$

$$\hat{J}^3 |\bar{p}_R, \lambda\rangle = \lambda |\bar{p}_R, \lambda\rangle. \quad \begin{array}{l} \text{seguiremos llamando } \lambda, \text{ porque para} \\ \bar{p} \neq \bar{p}_R, \lambda \text{ no será el eigenvector de } \hat{J}^3 \end{array}$$

$$\text{Definiendo } \hat{J}^\pm \equiv \hat{J}^1 \pm i\hat{J}^2 \quad (\Rightarrow (\hat{J}^+)^\dagger = \hat{J}^-),$$

podemos verificar que $[\hat{J}^3, \hat{J}^\pm] = \pm \hat{J}^\pm$, lo cual implica que

$$\hat{J}^3(\hat{J}^\pm |\bar{p}_R, \lambda\rangle) = (\hat{J}^\pm \hat{J}^3 \pm \hat{J}^\pm) |\bar{p}_R, \lambda\rangle = (\lambda \pm 1)(\hat{J}^\pm |\bar{p}_R, \lambda\rangle)$$

$$\text{es decir, } \hat{J}^\pm |\bar{p}_R, \lambda\rangle = C_\pm(j, \lambda) |\bar{p}_R, \lambda \pm 1\rangle \quad (\text{con } C_\pm = 0 \text{ si } \lambda = \pm j)$$

Tomando en cuenta que $\hat{J}^2 = \frac{1}{2}(\hat{J}^+ \hat{J}^- + \hat{J}^- \hat{J}^+) + (\hat{J}^3)^2$,

podemos deducir que $C_\pm = \sqrt{j(j+1) - \lambda(\lambda \pm 1)}$, es decir,

$$\hat{J}^\pm |\bar{p}_R, \lambda\rangle = \sqrt{j(j+1) - \lambda(\lambda \pm 1)} |\bar{p}_R, \lambda \pm 1\rangle$$

$$\Rightarrow \begin{cases} \hat{J}^1 |\bar{p}_R, \lambda\rangle = \frac{1}{2} \sqrt{j(j+1) - \lambda(\lambda+1)} |\bar{p}_R, \lambda+1\rangle + \frac{1}{2} \sqrt{j(j+1) - \lambda(\lambda-1)} |\bar{p}_R, \lambda-1\rangle \\ \hat{J}^2 |\bar{p}_R, \lambda\rangle = -\frac{i}{2} \sqrt{j(j+1) - \lambda(\lambda+1)} |\bar{p}_R, \lambda+1\rangle + \frac{i}{2} \sqrt{j(j+1) - \lambda(\lambda-1)} |\bar{p}_R, \lambda-1\rangle \end{cases}$$

Esto especifica las componentes de las matrices $(2j+1) \times (2j+1)$ que en la rep de espín j corresponden a los generadores de rotaciones, matrices que denotaremos $\vec{J}^{[j]}$:

$$J_{\lambda\lambda}^{3[j]} = \lambda \sigma_{\lambda, \lambda}, \quad J_{\lambda, \lambda \pm 1}^{\pm[j]} = \sqrt{j(j+1) - \lambda(\lambda \pm 1)} \sigma_{\lambda, \lambda \pm 1}$$

← número de rep
al exponenciar
por ser las $D(W)$
 $\lambda \lambda \sim$

(y que satisfacen las reglas de conmutación del álgebra de Lie $so(3)$, $[J^i[j], J^k[j]] = i \epsilon^{ijk} J^k[j]$).

Con ellas conocemos la forma de las matrices de rotación $D_{\lambda\lambda}^{[j]}$ para rotaciones infinitesimales,

$$\hat{U}(\underbrace{\mathbb{1} - \frac{i}{2} \omega_{\ell k} J^{\ell k}}_{\equiv +i\vec{\Theta} \cdot \vec{J}}) |\bar{p}_R, \lambda\rangle = (\hat{\mathbb{1}} + i\vec{\Theta} \cdot \vec{J}) |\bar{p}_R, \lambda\rangle$$

$$= \sum_{\lambda'} D_{\lambda\lambda'}^{[j]} (\mathbb{1} + i\vec{\Theta} \cdot \vec{J}) |\bar{p}_R, \lambda'\rangle$$

$$\equiv \sigma_{\lambda, \lambda} + i\vec{\Theta} \cdot \vec{J}_{\lambda\lambda}^{[j]}$$

define eje y ángulo de rotación
aquí $\theta^i \ll 1$

e, iterando, podemos deducir las $D^{[j]}$ para rotaciones

finitas :

$$D_{\lambda\lambda}^{[j]}(\exp(i\vec{\Theta} \cdot \vec{J})) = (\exp(i\vec{\Theta} \cdot \vec{J}^{[j]}))_{\lambda\lambda}$$

↑ θ^i finito ↓

En particular,

$$\begin{aligned} D_{\lambda\lambda}^{[j]} \left({}^{(12)}\tilde{\Lambda}(\theta) \right) &= D_{\lambda\lambda}^{[j]} \left(\exp(i\theta \tilde{J}^3) \right) \\ &= \left[\exp(i\theta \begin{pmatrix} j & & & 0 \\ & j-1 & & \\ & & \dots & \\ 0 & & & -j+1 \\ & & & & -j \end{pmatrix}) \right]_{\lambda\lambda} \\ &= e^{i\theta\lambda} \delta_{\lambda\lambda}, \end{aligned}$$

así que $D_{\lambda\lambda}^{[j]} \left({}^{(12)}\tilde{\Lambda}(\theta=2\pi) \right) = \pm 1$ si λ (y $\therefore j$) es $\begin{matrix} \text{entero} \\ \text{semientero} \end{matrix}$.

Es decir, las partículas con espín entero/semientero

corresponden a reps no/sí proyectivas de $SO(3)$

(y $SO^+(3,1) \subset \text{Poincaré}(3,1)$), como habíamos prometido

en la p. 58. Alternativamente, para todos los valores

de j tenemos reps 'fieles' (no proyectivas) de los

'grupos cubrientes' de $SO(3)$ y $SO^+(3,1)$, que como dijimos antes son respectivamente $SU(2)$ y $SL(2, \mathbb{C})$.

Habíamos estudiado ya en el inciso i) el caso de la partícula 'sin espín', es decir, con $j=0$, que evidentemente corresponde a la rep trivial de $SO(3)$: $D^{[0]}(\underline{W}) = 1 \quad \forall \underline{W}$.

Las reps no triviales más útiles son :

$$\bullet \boxed{J = \frac{1}{2}} \text{ (matrices } 2 \times 2) : \lambda = \frac{1}{2}, -\frac{1}{2} \quad J^{+[\frac{1}{2}]} = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \quad \text{con } \lambda = -j = -\frac{1}{2}$$

$$J^{1[\frac{1}{2}]} = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}, \quad J^{2[\frac{1}{2}]} = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 0 & -i \\ i & 0 \end{pmatrix}, \quad J^{3[\frac{1}{2}]} = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix},$$

$$\text{i.e., } \boxed{\vec{J}^{[\frac{1}{2}]} = \frac{1}{2} \vec{\sigma}} \quad \text{c/ } \sigma^i \sigma^j = \delta^{ij} \mathbb{1} + i \epsilon^{ijk} \sigma^k$$

matrices de Pauli \uparrow

$$\Rightarrow \left[\frac{\sigma^i}{2}, \frac{\sigma^j}{2} \right] = i \epsilon^{ijk} \frac{\sigma^k}{2} \quad \checkmark$$

Notar que $\vec{J}^{[\frac{1}{2}]}$ son, de hecho, los generadores que definen el álgebra de Lie $\mathfrak{su}(2)$: se trata de matrices complejas 2×2 hermitianas y sin traza, que al exponenciarse dan lugar a matrices complejas 2×2 unitarias y con determinante = 1 ($\det(e^M) = e^{\text{Tr}(M)}$), es decir, elementos del grupo de Lie $SU(2)$:

$$D^{[\frac{1}{2}]}(\exp(i \vec{\theta} \cdot \vec{J})) = \exp\left(\frac{i}{2} \vec{\theta} \cdot \vec{\sigma}\right), \text{ y en particular,}$$

$$\left. \begin{aligned} D^{[\frac{1}{2}]}(\underbrace{(12)}_{\sim} \Lambda(\theta)) &= \exp\left(\frac{i}{2} \theta \sigma^3\right) = \begin{pmatrix} e^{i\theta/2} & 0 \\ 0 & e^{-i\theta/2} \end{pmatrix}, \\ D^{[\frac{1}{2}]}(\underbrace{(23)}_{\sim} \Lambda(\theta)) &= \exp\left(\frac{i}{2} \theta \sigma^1\right) = \begin{pmatrix} \cos \frac{\theta}{2} & i \sin \frac{\theta}{2} \\ i \sin \frac{\theta}{2} & \cos \frac{\theta}{2} \end{pmatrix}, \\ D^{[\frac{1}{2}]}(\underbrace{(31)}_{\sim} \Lambda(\theta)) &= \exp\left(\frac{i}{2} \theta \sigma^2\right) = \begin{pmatrix} \cos \frac{\theta}{2} & \sin \frac{\theta}{2} \\ -\sin \frac{\theta}{2} & \cos \frac{\theta}{2} \end{pmatrix}. \end{aligned} \right\} \in SU(2)$$

• $\boxed{j=1}$ (matrices 3×3): $\lambda = 1, 0, -1$ $\sqrt{j(j+1) - \lambda(\lambda+1)}$ con $j=1, \lambda=0$

$$J^{3(1)} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix}, \quad J^{+1(1)} = \begin{pmatrix} 0 & \sqrt{2} & 0 \\ 0 & 0 & \sqrt{2} \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}, \quad J^{-1(1)} = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ \sqrt{2} & 0 & 0 \\ 0 & \sqrt{2} & 0 \end{pmatrix}$$

$$\Rightarrow J^{1(1)} = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}, \quad J^{2(1)} = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 0 & -i & 0 \\ i & 0 & -i \\ 0 & i & 0 \end{pmatrix}$$

Hubiéramos esperado que estas matrices 3×3 coincidieran con (los subbloques espaciales 3×3 de) los generadores de rotaciones $\underbrace{J^{(12)}}_{\sim}, \underbrace{J^{(13)}}_{\sim}, \underbrace{J^{(23)}}_{\sim}$ ← rep vectorial que habíamos deducido ya en la p. 40. Y en efecto, es posible mostrar que las matrices $J^{i(1)}$ se convierten en las matrices $\underbrace{J^{(kl)}}_{\sim}$ a través de un cierto cambio de base (ver Tarea 2).

En cualquier caso, así como sucedió con las $J^{i(\frac{1}{2})}$, vemos explícitamente que las $J^{i(1)}$ son matrices hermitianas, garantizando por tanto que la correspondiente irrep de Poincaré(3,1) es unitaria.

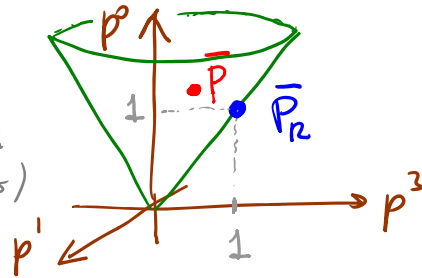
Lo mismo es cierto para todos los valores de j .

$\underline{L8: 29/08/22}$ $\underline{L7: 20/08/18}$

IIa) Partícula sin masa: $\{|p^\mu, \lambda\rangle\}$ con $p^2=0, p^0>0$ ($\Rightarrow p^0=|\vec{p}|$)

En este caso claramente no existe ningún marco de referencia donde la partícula esté en reposo, pero sí podemos repetir la construcción de Wigner, usando como vector de referencia

a, p.ej., $p_R^\mu = (1, 0, 0, 1) E_R$. ← escala arbitraria (unidades)



¿Cuál sería el grupito en

este caso? Se trata de transformaciones de Lorentz

\tilde{W} tales que $W^\mu_\nu p_R^\nu = p_R^\mu$. Es más fácil

pensar esto en su versión infinitesimal: queremos

$W^\mu_\nu = \delta^\mu_\nu + \omega^\mu_\nu$ (con $\omega_{\mu\nu} = -\omega_{\nu\mu}$) tales que

$(\delta^\mu_\nu + \omega^\mu_\nu) p_R^\nu = p_R^\mu + \omega^\mu_\nu p_R^\nu = p_R^\mu$, es decir,

$\omega^\mu_\nu p_R^\nu \propto \omega^\mu_0 + \omega^\mu_3 = 0$. ← columna 0 de $\tilde{\omega}$
= -columna 3 de $\tilde{\omega}$

La posibilidad más general es entonces

$$\tilde{\omega} = \begin{pmatrix} 0 & -\alpha_1 & -\alpha_2 & 0 \\ -\alpha_1 & 0 & \theta & \alpha_1 \\ -\alpha_2 & -\theta & 0 & \alpha_2 \\ 0 & -\alpha_1 & -\alpha_2 & 0 \end{pmatrix}.$$

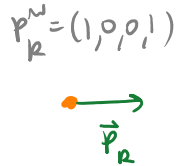
← recuerden $\omega_{\mu\nu} = -\omega_{\nu\mu}$

índices μ_ν →

L7: 15/02/17

Recurriendo a nuestros resultados de la p. 40, podemos expresar esta $\underline{\omega}$ como una combinación lineal de los $\underline{J}^{(\mu\nu)}$.

La transformación parametrizada por θ es claramente una rotación en el plano 1-2, generada por $\underline{J}^{(12)} \equiv \underline{J}^3$.



Por otro lado, α_1 y α_2 parametrizan un empujón y una rotación simultáneas, con generadores

$$\underline{J}^{(01)} + \underline{J}^{(13)} \equiv \underline{K}^1 - \underline{J}^2 \quad \text{y} \quad \underline{J}^{(02)} + \underline{J}^{(23)} \equiv \underline{K}^2 + \underline{J}^1,$$

empujan a lo largo de x^1 \nearrow rotación alrededor de eje x^2
respectivamente. Si llamamos a estos generadores

$$\underline{P}^1 \equiv \underline{K}^1 - \underline{J}^2 \quad \text{y} \quad \underline{P}^2 \equiv \underline{K}^2 + \underline{J}^1 \quad \Rightarrow \quad \underline{\omega} = \theta \underline{J}^3 + \alpha_1 \underline{P}^1 + \alpha_2 \underline{P}^2,$$

podemos ver que satisfacen las relaciones de conmutación

$$[\underline{P}^1, \underline{P}^2] = [\underline{J}^{(01)}, \underline{J}^{(02)}] + [\underline{J}^{(13)}, \underline{J}^{(23)}] \stackrel{p.43}{=} -i \underline{J}^{(12)} + i \underline{J}^{(12)} = 0,$$

$$[\underline{J}^3, \underline{P}^1] = [\underline{J}^{(12)}, \underline{J}^{(01)}] + [\underline{J}^{(12)}, \underline{J}^{(13)}] = +i \underline{J}^{(02)} + i \underline{J}^{(23)} = i \underline{P}^2,$$

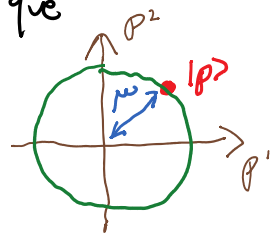
$$[\underline{J}^3, \underline{P}^2] = [\underline{J}^{(12)}, \underline{J}^{(02)}] + [\underline{J}^{(12)}, \underline{J}^{(23)}] = -i \underline{J}^{(01)} - i \underline{J}^{(13)} = -i \underline{P}^1,$$

que, como podemos ver, resultan ser idénticas a

las relaciones de conmutación de \hat{J}^3 , \hat{P}^1 y \hat{P}^2 (p.48).

Concluimos entonces que el grupito asociado a una partícula sin masa, $SO^+(3,1)|_{(1,0,0,1)}$, es una copia de ('isomorfo' a) el grupo "de Poincaré" en 2 dimensiones espaciales, que denotaremos $Poincaré(2,0)$. (Normalmente se le llama a este el "grupo ortogonal inhomogéneo en 2 dimensiones", $ISO(2)$, o el "grupo euclideo en 2 dim", $E(2)$.)

A través del truco de Wigner que aprendimos en el caso masivo, concluimos entonces que **para construir una rep de Poincaré(3,1) con $m^2=0$, basta construir una rep del grupito Poincaré(2,0)**, cosa que resulta mucho más sencilla. El único Casimir de este grupito es $(\hat{P}^1)^2 + (\hat{P}^2)^2$, así que las irreps que busquemos estarán etiquetadas por el eigenvalor correspondiente, que llamaremos μ^2 . Podemos trabajar con una base de eigenestados $\{|p\rangle\}$ de \hat{P}^1 y \hat{P}^2 :



$\hat{P}^a |p\rangle = p^a |p\rangle \quad (a=1,2)$, con $(p^1)^2 + (p^2)^2 = \mu^2 \quad (\Rightarrow \mu^2 \geq 0)$.
 ¡¡ Pero para $\mu^2 > 0$ esta rep tiene dimensión infinita !!

La única rep que se apega a nuestra definición de partícula, donde el parámetro λ que etiqueta a los

distintos estados 'internos' de la partícula toma sob un número finito de valores, corresponde entonces a $\mu^2 = 0$.

En este caso, tenemos un solo estado, $|p^1=0, p^2=0\rangle$, que debe entonces ser un eigenestado del único generador restante, \hat{J}^3 : $\hat{J}^3|\lambda\rangle = \lambda|\lambda\rangle$.

Desde esta perspectiva, λ podría ser un número real arbitrario, pero vimos antes que, por el hecho de que $SO(3) \subset SO^+(3,1) \subset \text{Poincaré}(3,1)$ es 'doblemente conexo', debemos tener en particular

$$\exp(i2\pi\hat{J}^3)|\lambda\rangle = e^{i2\pi\lambda}|\lambda\rangle = \pm|\lambda\rangle,$$

lo cual nos restringe a λ $\left\{ \begin{array}{l} \text{entero} \\ \text{semientero} \end{array} \right.$.

Cada valor permitido, $\lambda = 0, \pm\frac{1}{2}, \pm 1, \pm\frac{3}{2}, \pm 2, \dots$

nos da una distinta irrep unidimensional del grupito (aunque todas estas reps comparten el mismo eigenvalor del Casimir $\hat{P}^2: \mu^2=0$). \leftarrow útil

En resumen, por nuestra definición de partícula, estamos haciendo como si en el caso no masivo el grupito fuera solo $SO(2) \subset SO(3)$. (En $\mathbb{R}^{D-1,1}$, el grupito sería $SO(D-1)$ para $m^2 > 0$ $SO(D-2)$ para $m^2 = 0$.)
 \leftarrow en lugar de $ISO(2) \equiv \text{Poincaré}(2,0)$

Para construir la deseada irrep de Poincaré(3,1) con $m^2=0$, nuestro punto de partida son entonces los estados

$|\bar{p}_R, \lambda\rangle$, con $p_R^M = (1, 0, 0, 1)E_R$ y una elección específica del valor (entero o semientero) de λ .

Para determinar σ^2 , podemos notar que

$$\hat{\Sigma}_1 |\bar{p}_R, \lambda\rangle \stackrel{p.67}{=} \frac{1}{2} \epsilon_{1\nu\lambda\rho} \hat{J}^{\nu\lambda} \hat{P}^\rho |\bar{p}_R, \lambda\rangle$$

$$= (\epsilon_{1230} \hat{J}^{23} \hat{P}^0 + \epsilon_{1023} \hat{J}^{02} \hat{P}^3) |\bar{p}_R, \lambda\rangle$$

$$= E_R (-\hat{J}^{23} - \hat{J}^{02}) |\bar{p}_R, \lambda\rangle$$

$$\stackrel{p.91}{=} -E_R \hat{P}^2 |\bar{p}_R, \lambda\rangle \quad \leftarrow \text{comparate 2, No } \hat{P}^2 \hat{P}^2$$

$$= 0 \quad (\text{porque todos los estados tienen } p_0=0 \Rightarrow p^0=0),$$

no confundir con $p_2=0$

y de manera similar,

$$\hat{\Sigma}_2 |\bar{p}_R, \lambda\rangle = +E_R \hat{P}^1 |\bar{p}_R, \lambda\rangle = 0,$$

mientras que

$$\hat{\Sigma}_0 |\bar{p}_R, \lambda\rangle = \epsilon_{0123} \hat{J}^{12} \hat{P}^3 |\bar{p}_R, \lambda\rangle = +E_R \lambda |\bar{p}_R, \lambda\rangle,$$

$$\text{y } \hat{\Sigma}_3 |\bar{p}_R, \lambda\rangle = \epsilon_{3120} \hat{J}^{12} \hat{P}^0 |\bar{p}_R, \lambda\rangle = -E_R \lambda |\bar{p}_R, \lambda\rangle.$$

↑ etiqueta la rep,
No el estado:
 \hat{J}^3 es Casimir
de $so(2)$

En resumen, esto dice que

$$\hat{\Sigma}_m |\bar{p}_R, \lambda\rangle = \lambda p_{R\mu} |\bar{p}_R, \lambda\rangle = \lambda \hat{P}_m |\bar{p}_R, \lambda\rangle,$$

de donde se sigue que, para todas estas reps,

$$\hat{\Sigma}_m \hat{\Sigma}^m |\bar{p}_R, \lambda\rangle = \lambda^2 \hat{P}_m \hat{P}^m |\bar{p}_R, \lambda\rangle = 0, \text{ es decir, } \boxed{\sigma^2 = \lambda^2 p^2 = 0}.$$

(En cambio, para los estados $|\bar{p}_R, p\rangle$ en una rep

con $(p^1)^2 + (p^2)^2 = \mu^2 > 0$, hubiéramos tenido

$$\hat{\Sigma}^m \hat{\Sigma}_m |\bar{p}_R, p\rangle = \underbrace{[(\hat{J}^3)^2 - (\hat{P}^1)^2 - (\hat{P}^2)^2 - (\hat{J}^3)^2]}_{(-\mu^2)} |\bar{p}_R, p\rangle$$

así que $\sigma^2 = -\mu^2 < 0$.)

Cualquier p^m tal que $p^2 = 0, p^0 > 0$ puede obtenerse a partir de p_R^m a través de una transformación de Lorentz (no única) $\underline{L}(p, p_R)$, que para ser concretas podemos elegir como

$$\underline{L}(p) \equiv \exp(i\varphi \underline{J}^{(21)}) \exp(i\theta \underline{J}^{(13)}) \exp(i\alpha \underline{J}^{(30)}).$$

↑
coords angulares de \vec{p}

$$\uparrow \sinh \alpha \equiv \gamma v = \frac{1}{2} \left(\frac{p^0}{E_R} - \frac{E_R}{p^0} \right)$$

$$\left(\Rightarrow \cosh \alpha \equiv \gamma = \frac{1}{2} \left(\frac{p^0}{E_R} + \frac{E_R}{p^0} \right) \right).$$

↑ igual que $p^2 < -m^2 > 0$
(p.78); pero omitiendo primeros 2 rotaciones

Usando esta conexión podemos definir como antes

$$|\bar{p}, \lambda\rangle \equiv \hat{U}(\underline{L}(\bar{p})) |\bar{p}_R, \lambda\rangle,$$

y tendremos entonces

$$\hat{U}(\underline{\Lambda}) |\bar{p}, \lambda\rangle = \hat{U}(\underline{L}(\underline{\Lambda}\bar{p})) \underbrace{\hat{U}(\underline{L}^{-1}(\underline{\Lambda}\bar{p}) \underline{\Lambda} \underline{L}(\bar{p}))}_{\equiv \underline{W}(\underline{\Lambda}, \bar{p})} |\bar{p}_R, \lambda\rangle,$$

donde por construcción $\underline{W}(\underline{\Lambda}, \bar{p}) \in \text{SO}^+(3,1)|_{\bar{p}_R} = \text{Poincaré}(2,0)$,

es decir, $\underline{W}(\underline{\Lambda}, \bar{p}) = \exp[i\theta \underline{J}^{(12)}] \exp[i\alpha_a \underline{P}^a]$

para ciertos parámetros $\theta = \theta(\underline{\Lambda}, \bar{p})$, $\alpha_a = \alpha_a(\underline{\Lambda}, \bar{p})$,

lo cual (debido que $\hat{P}^a = 0$ en nuestra rep) conduce a

$$\hat{U}(\underline{\Lambda}) |\bar{p}, \lambda\rangle = \hat{U}(\underline{L}(\underline{\Lambda}\bar{p})) \exp[i\theta(\underline{\Lambda}, \bar{p}) \hat{J}^3] |\bar{p}_R, \lambda\rangle.$$

$$\hat{U}(\underline{\Lambda}) |\bar{p}, \lambda\rangle = e^{i\lambda\theta(\underline{\Lambda}, \bar{p})} |\underline{\Lambda}\bar{p}, \lambda\rangle.$$

$$\equiv D^{\{\lambda\}}(\underline{W}(\underline{\Lambda}, \bar{p})) \leftarrow \text{'matriz' } 1 \times 1$$


Independientemente de si la partícula es masiva o no, podemos

notar que $|\bar{p}, \lambda\rangle \equiv \hat{U}(\underline{L}(\bar{p})) |\bar{p}_R, \lambda\rangle$ no es eigenestado (con eigenvalor λ)

de \hat{J}^3 , sino de $\hat{J}'^3 \equiv \hat{U}(\underline{L}(\bar{p})) \hat{J}^3 \hat{U}^{-1}(\underline{L}(\bar{p}))$, que es el operador de

momento angular NO en la dirección x^3 , sino en la dirección x'^3 (es decir, el generador de rotaciones en el plano $x'^1-x'^2$) asociada al sistema inercial S' donde $\vec{p}'^\mu \equiv \underline{L}^{-1}(\vec{p})^\mu \cdot \vec{p}^\nu$ es justamente el vector de referencia \vec{p}_R^μ : donde la partícula no masiva se mueve en la dirección x'^3 y tiene energía $p'^0 = E_R$, o la partícula masiva está en reposo, $p'^0 = m$.

En otras palabras, para $m^2 = 0$

$$\hat{J}^3 = \frac{\vec{p}}{|\vec{p}|} \cdot \hat{\vec{J}}$$


momento angular a lo largo de esta dirección

(cf. $m^2 > 0$)
• $\vec{p}_R = 0$

(resultado que verificaremos explícitamente en la Tarea 2).

Vemos entonces que, para $m^2 = 0$, λ representa siempre la componente del momento angular en la dirección del movimiento de la partícula, cantidad física que se conoce como la helicidad de la partícula, y que a veces denotaremos h . cantidad que tiene sentido también para $m^2 > 0$

Según acabamos de ver, para $m^2 = 0$ la helicidad es invariante bajo el grupo de Lorentz restringido $SO^+(3,1)$, y es por ello que basta con considerar un valor de λ a la vez.

Pero la operación de paridad de hecho relaciona $\lambda \leftrightarrow -\lambda$.

Para entender por qué, recordemos primero que la paridad es

$$\hat{P} \equiv \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -1 \end{pmatrix}, \text{ y su implementación como simetría}$$

cuántica requiere la existencia de un operador $\hat{U}(\hat{P}) \equiv \hat{P}$, tal que

$$\hat{P} \hat{U}(\hat{\Lambda}, \hat{a}) \hat{P}^{-1} = \hat{U}(\hat{P}) \hat{U}(\hat{\Lambda}, \hat{a}) \hat{U}(\hat{P}^{-1}) = \hat{U}(\hat{P} \hat{\Lambda} \hat{P}^{-1}, \hat{P} \hat{a})$$

$\hat{1} - \frac{i}{2} \omega_{\mu\nu} \hat{J}^{\mu\nu} + i a_{\mu} \hat{P}^{\mu} + \dots$
 $\hat{1} - \frac{i}{2} (\hat{P} \omega \hat{P}^{-1})_{\mu\nu} \hat{J}^{\mu\nu} + i (\hat{P} \hat{a})_{\rho} \hat{P}^{\rho} + \dots$

o, en versión infinitesimal,

$$\hat{P} i \hat{J}^{\mu\nu} \hat{P}^{-1} = i \hat{P}^{\lambda} \hat{P}^{\rho} \hat{J}^{\lambda\rho}, \quad \leftarrow \text{p.64}$$

$$\hat{P} i \hat{P}^{\mu} \hat{P}^{-1} = i \hat{P}^{\rho} \hat{P}^{\rho}. \quad \leftarrow \text{p.62}$$

No cancelamos la i
 Porque a priori No es
 obvio si \hat{P} es lineal/unitario
 o antilineal/antiunitario. p.49

La componente $\mu=0$ de esta última ecuación dice que

$$\hat{P} i \hat{H} = i \hat{H} \hat{P}. \quad \text{Si } \hat{P} \text{ fuera } \underline{\text{antilineal}}, \text{ esto diría que}$$

\leftarrow Hamiltoniano

$-\hat{P} \hat{H} = \hat{H} \hat{P}$, y entonces dado un estado $|\bar{p}, \lambda\rangle$ con energía positiva ($\hat{H} |\bar{p}, \lambda\rangle = p^0 |\bar{p}, \lambda\rangle$, con $p^0 > 0$), la operación de paridad nos daría un estado $\hat{P} |\bar{p}, \lambda\rangle$ con energía negativa:

$$\hat{H} (\hat{P} |\bar{p}, \lambda\rangle) = -\hat{P} \hat{H} |\bar{p}, \lambda\rangle = -p^0 (\hat{P} |\bar{p}, \lambda\rangle). \quad \times$$

Necesitamos entonces que \hat{P} sea lineal (y unitario).

9: 26/02/20

Si en vez de la paridad \underline{P} consideramos a la inversión temporal $\underline{T} = \text{diag}(-1, 1, 1, 1)$, a partir de la componente $\mu=0$ de la ecuación $\hat{T} i \hat{P}^\mu \hat{T}^{-1} = i T^\mu_\nu \hat{P}^\nu$ podemos ver que, para conmutar con \hat{H} y así preservar la restricción a energías positivas, \hat{T} debe ser antilineal (y por tanto antiunitario), como habíamos prometido en la p. 50.

Usando la linealidad de \hat{P} para cancelar las i 's, tenemos

$$\hat{P} \hat{J} \hat{P}^{-1} = + \hat{J}, \quad \hat{P} \hat{K} \hat{P}^{-1} = - \hat{K}, \quad \hat{P} \hat{P} \hat{P}^{-1} = - \hat{P},$$

rotaciones

empujones

donde vemos en particular que \hat{P} le cambia el signo al momento espacial pero deja al momento angular invariante, así que efectivamente invierte la helicidad

$$h = \lambda \rightarrow -\lambda.$$

En una teoría invariante bajo paridad, por cada estado $|\vec{p}, \lambda\rangle$ con $p^2=0, \lambda \neq 0$, necesariamente existirá otro con la helicidad opuesta, $|\vec{p}, -\lambda\rangle$, y es natural considerar a ambos como

a pesar de que no podemos
con Poincaré pasar gradualmente
de $|x\rangle$ a $|-\lambda\rangle$

asociados a una misma partícula: es solo incluyéndolos
a los 2 que obtenemos una irrep del grupo de Lorentz
completo $O(3,1)$. Este es el caso, p.ej., de la
teoría de Maxwell, donde asociada al campo

electromagnético encontramos una partícula no masiva,
el fotón, con estados $|\bar{p}, \lambda=+1\rangle$ y $|\bar{p}, \lambda=-1\rangle$. Aquí λ sí
distingue estado
en misma irrep

Las interacciones débiles, en cambio, No son invariantes
bajo paridad, y es por ello que el Modelo Estándar original
puedo modelar al neutrino como una partícula no
masiva y con helicidad $\lambda=-1/2$ solamente.

Es habitual también llamar a $|h|$ el "espín" de la partícula
no masiva en cuestión. Pero, con base en lo que hemos visto,

LG: 22/08/18
debe quedar muy claro que una partícula no masiva en
general No puede entenderse simplemente como el límite

$m^2 \rightarrow 0$ del caso masivo: mientras que la partícula
con $m^2 > 0$ y espín j posee $2j+1$ estados internos,
aquella con $m^2 = 0$ y espín j tiene (a lo más) 2.